

---

# MANUAL DE INSTRUCCIONES

---

# 3arm®

---

## SERIES 6



**TECNOSPIRO MACHINE TOOL, S.L.**

P.I Pla dels Vinyats I, s/n nau 1

08250 - Sant Joan de Vilatorrada. Barcelona - España

Telf. +34 938 76 43 59

E-mail: [3arm@3arm.net](mailto:3arm@3arm.net)



**TECNOSPIRO**  
MACHINE TOOL SL



[www.3arm.net](http://www.3arm.net)

## TABLA DE CONTENIDO

1	INTRODUCCIÓN .....	4
2	ACERCA DE ESTE MANUAL .....	5
2.1	CONSIDERACIONES .....	5
2.2	VERISON DE DOCUMENTO .....	6
3	INFORMACIÓN DE SEGURIDAD .....	6
3.1	ÁMBITO DE APLICACIÓN .....	6
3.2	ALERTAS Y CONSIDERACIONES GENERALES .....	6
3.3	EXCLUSIONES .....	8
3.4	INTEGRADOR DEL SISTEMA .....	8
3.5	SÍMBOLOGÍA E ICONOS .....	9
3.6	EQUIPOS DE PROTECCIÓN INDIVIDUAL (EPI) .....	9
3.7	NIVEL DE FORMACIÓN DEL PERSONAL INVOLUCRADO .....	9
4	DESCRIPCIÓN GENERAL E INFORMACIÓN TÉCNICA .....	10
4.1	PARTES PRINCIPALES .....	10
4.2	CONFIGURACIONES .....	11
4.3	DIMENSIONES .....	12
4.4	MOVIMIENTOS .....	16
4.5	ESPECIFICACIONES TECNICAS .....	17
4.6	IDENTIFICACIÓN .....	17
5	INSTALACIÓN .....	18
5.1	INSTALACION Y CAMBIO DE HERRAMIENTA .....	20
6	AJUSTES .....	21
6.1	EQUILIBRADO DEL BRAZO .....	21
6.2	POSICIÓN EQUILIBRADO Y CENTRADO .....	22
6.3	REGULACIÓN DE LA RESISTENCIA AL GIRO .....	23
6.4	COMO SUJETAR HERRAMIENTAS DE SECCIÓN CUADRADA .....	24
7	FUNCIONAMIENTO .....	25
7.1	<b>BLOQUEO NEUMATICO "L22"</b> .....	25
7.2	<b>BLOQUEO NEUMATICO "L92"</b> .....	27
8	MANTENIMIENTO .....	34
8.1	GRUPO MANTENIMIENTO AIRE COMPRIMIDO .....	34
8.2	FRENOS DE BLOQUEO OLEONEUMATICOS .....	34
8.3	APRIETE DE TORNILLOS .....	34
8.4	LIMPIEZA GENERAL .....	34
8.5	SUSTITUCIÓN DEL RESORTE DE GAS .....	35

8.6	AJUSTE DEL SISTEMA DE REGULACIÓN DEL RESORTE .....	37
9	BLOQUEOS NEUMÁTICOS .....	38
9.1	BLOQUEOS NEUMÁTICOS: IDENTIFICACIÓN .....	38
9.2	COMPROBACIÓN CONEXIONES: CONTROLADOR HERRAMIENTA – BRAZO 3arm® (Solamente Versiones L92) .....	38
10	RECAMBIOS .....	45
11	ACCESORIOS .....	47
11.1	COMPATIBILIDAD ACCESORIOS.....	51
12	GARANTIA .....	51
13	PAUTAS DE EMBALAJE, TRANSPORTE Y DESMONTAJE.....	52
13.1	EMBALAJE.....	52
13.2	TRANSPORTE .....	52
13.3	DESMONTAJE .....	52
	DECLARACIÓN CE DE CONFORMIDAD .....	54

## 1 INTRODUCCIÓN

Estimado cliente:

Le felicitamos por su elección y nos felicitamos para así continuar nuestra labor consistente en ofrecer a nuestros clientes una forma sencilla, fiable y versátil para mejorar la ergonomía en el trabajo.

Esperamos que estas simples instrucciones le ayuden a la puesta en marcha y al manejo del brazo por Vd. elegido. Le sugerimos especial atención a las páginas en donde se detallan conceptos de instalación, mantenimiento y seguridad.

Le deseamos una larga vida a su brazo y que puedan ratificar la muy buena inversión realizada al adquirir un brazo 3arm®.

## 2 ACERCA DE ESTE MANUAL

El presente documento corresponde al manual de instrucciones del Series 6.

- MANUAL ORIGINAL -

Información de Propiedad Intelectual/Industrial:

Tecnospiro Machine Tool, S.L. (la Sociedad) informa que todos los contenidos incluidos en este documento, incluyendo, a título de ejemplo, los textos, imágenes, diseños gráficos, marcas, nombres comerciales y sociales, pertenecen a la Sociedad o es titular en exclusiva de su uso (en adelante la Propiedad Intelectual/Industrial). Queda prohibida la copia, reproducción, distribución, comunicación pública y utilización, total o parcial, de la Propiedad Intelectual/Industrial, en cualquier forma o modalidad, ni aun citando las fuentes, salvo consentimiento expreso y por escrito de la Sociedad. También se considerarán infringidos los derechos de la Sociedad sobre la Propiedad Industrial/Intelectual, en el caso de utilización de cualquier contenido que por sus características sea similar a la Propiedad Industrial/Intelectual.

### 2.1 CONSIDERACIONES

- ✓ Antes de usar el equipo, asegúrese de leer este manual de instrucciones, y seguir las instrucciones de uso y seguridad correctamente.
- ✓ Todas las instrucciones enumeradas en este manual están referidas al equipo individual, es responsabilidad del usuario final analizar y aplicar todas las medidas de seguridad necesarias requeridas por el uso final.

- ✓ Este manual debe ser conservado en toda la vida útil del equipo, en un lugar próximo al equipo para futuras consultas.
- ✓ Si encuentra alguna parte de este manual poco clara, confusa o imprecisa, no dude en ponerse en contacto con nosotros.
- ✓ El contenido de este manual puede estar sujeto a cambios sin previo aviso.
- ✓ En caso de pérdida o deterioro del mismo debe ponerse en contacto con TECNOSPIRO MACHINE TOOL, S.L. para que le faciliten uno de nuevo.
- ✓ La reproducción de esta documentación – o parte de ella – o su facilitación a terceros solamente está permitida con expresa autorización escrita de TECNOSPIRO MACHINE TOOL, S.L.
- ✓ Las ilustraciones mostradas en este manual pueden diferir en algunos detalles con respecto a su configuración específica y deben ser entendidos como una representación estándar.

Los párrafos que indiquen pasos de montaje, ajuste, instalación o mantenimiento permanecen encuadrados con fondo marrón.

Los párrafos con información destacada permanecen encuadrados con fondo gris.

## 2.2 VERISON DE DOCUMENTO

Documento	Fecha - versión
Manual de instrucciones Series 6	09/06/2020

## 3 INFORMACIÓN DE SEGURIDAD

### 3.1 ÁMBITO DE APLICACIÓN

Este apartado contiene información muy importante relativa a la seguridad de su brazo, va dirigido a todo el personal involucrado en cualquiera de las fases de vida de este equipo (transporte, montaje instalación, puesta en servicio, reglaje aprendizaje, funcionamiento, limpieza, mantenimiento, búsqueda/ detección de averías, desmantelamiento/ puesta fuera de servicio.

### 3.2 ALERTAS Y CONSIDERACIONES GENERALES

- ✓ El equipo descrito en el presente documento se ha construido en conformidad con el nivel tecnológico actual y de acuerdo con las normas técnicas aplicables en material de seguridad. No obstante, un uso indebido o una mala integración, por parte del usuario final del equipo puede generar riesgo de lesiones.
- ✓ El equipo solo debe ser utilizado en perfecto estado técnico, respetando las normas de seguridad y bajo consideración del presente documento.
- ✓ Cualquier avería que pueda afectar a la seguridad, debe subsanarse de inmediato.

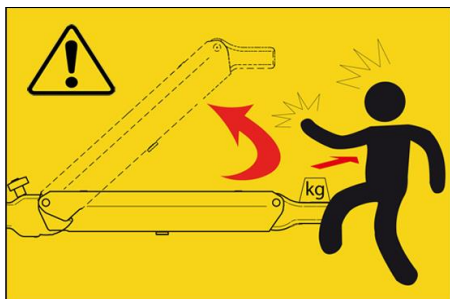
- ✓ Sin la debida autorización de TECNOSPIRO MACHINE TOOL, S.L. no deben realizarse modificaciones del equipo.
- ✓ El equipo sólo debe operarse para su uso previsto, cualquier otro uso queda terminantemente prohibido. Todo uso distinto al indicado se considerará como uso incorrecto y no estará permitido. El fabricante no asume ninguna responsabilidad por los daños que pudieran derivarse de ello. El riesgo lo lleva solamente el usuario.
- ✓ Es responsabilidad del integrador, propietario y/o usuario final determinar la idoneidad del producto para cada uso, así como su lugar de instalación y la definición concreta de la tarea a realizar con este producto dentro de los límites expuestos en este manual.
- ✓ No dar ningún uso que no se considere en este manual y en especial tener muy presente los citados en el apartado 3.3 EXCLUSIONES los cuales no deben llevarse a cabo.
- ✓ El operador solo debe usar el equipo después de haber recibido las instrucciones oportunas para su uso.
- ✓ El integrador/ usuario final debe asegurarse de que el dispositivo de agarre es el adecuado para la aplicación final.
- ✓ No sobrepasar los límites de carga máxima de trabajo indicada en este

manual, así como en la identificación en la estructura del equipo.

- ✓ Se recomienda que solamente un operador pueda usar el equipo de forma simultánea, otro uso debe ser evaluado por el integrador / usuario final.
- ✓ Cuando no esté en uso, debe dejarse en posición recogida o parking. Deberá asegurarse el corte del suministro de aire al equipo una vez finalizada la jornada de trabajo.
- ✓ El operador solo debe usar el equipo con movimientos seguros, acompañando el movimiento del equipo en todo momento, y reduciendo de esta manera el riesgo de desplazamientos incontrolados o involuntarios.
- ✓ Aunque las partes con más riesgos de posible cizallamiento o agarre mecánico están protegidas y carenadas, se prohíbe manipular elementos móviles y de unión durante su uso.
- ✓ El operador debe mantenerse fuera del recorrido vertical del brazo basculante.
- ✓ El área de trabajo del equipo y su influencia más próxima deben respetar las condiciones de seguridad, salud e higiene en el trabajo, es responsabilidad del integrador / usuario final realizar un estudio para garantizar la seguridad.
- ✓ La presencia de terceras personas en el área de trabajo del equipo debe ser restringida al máximo evitando así cualquier afectación a la seguridad, para cualquier otro uso se tendrá que realizar un estudio adicional de los riesgos derivados de este modo de trabajo.
- ✓ Solamente personal autorizado podrá tener presencia en esta área durante el uso del equipo.
- ✓ Es importante que los usuarios que actúen como operadores de este equipo estén familiarizados y suficientemente formados para el uso de este producto o similares.
- ✓ Se recomienda que el operador tenga conocimientos básicos de: Procedimientos de seguridad, precauciones y hábitos de trabajo seguros.
- ✓ En cualquier caso, el operador debe leer y comprender este manual antes de su uso independientemente de su conocimiento, formación u experiencia con equipos similares especialmente los apartados dedicados a instalación, funcionamiento y seguridad.
- ✓ Al perímetro del equipo debe añadirse las distancias oportunas que permitan la circulación de personas de forma segura. Las áreas de trabajo deben permanecer libres de obstáculos, columnas, etc. que puedan entorpecer el trabajo de los operarios.
- ✓ Antes de proceder a cualquier tipo de tarea de ajuste o mantenimiento, el personal y/o operadores encargados

de llevar a cabo dichas tareas deberán tener presente que su brazo 3Arm® está configurado para trabajar con un rango de carga determinado.

- ✓ Para tareas de mantenimiento, reglaje, limpieza, etc. se deben disponer de los espacios necesarios para la realización de dichas tareas.
- ✓ Si tiene dudas sobre el manejo o los procedimientos de mantenimiento, por favor, póngase en contacto con el servicio técnico autorizado.
- ✓ Se deben usar los equipos de protección de acuerdo con las instrucciones del fabricante de la herramienta fijada al brazo.
- ✓ Si por alguna tarea de manipulación, ajuste o mantenimiento o cualquier otro motivo se libera el brazo de su carga (Por ejemplo, al realizar un cambio de herramienta), su brazo podrá ascender de forma violenta y repentina pudiendo provocar daños. Lea atentamente el apartado Consideraciones de *seguridad en tareas de mantenimiento y ajuste para evitarlos*.



- ✓ Los dispositivos de elevación están sujetos a distintas regulaciones en cada país. Estas regulaciones pueden no estar especificadas en este manual.

### 3.3 EXCLUSIONES

Quedan fuera del uso de este brazo:

- ✓ Funcionamiento en condiciones severas (por ejemplo, condiciones ambientales extremas como aplicaciones de congelación, temperaturas elevadas, ambiente corrosivo, campos magnéticos fuertes).
- ✓ Cargas mayores a la carga máxima de trabajo (WLL).
- ✓ Utilización en zonas con riesgo de explosión.
- ✓ Instalación en zonas de exterior.
- ✓ Manipulación de cualquier componente o funciones del equipo fuera de las especificadas en el presente manual.
- ✓ Uso por parte de personas con algún tipo de discapacidad o animales.

### 3.4 INTEGRADOR DEL SISTEMA

El integrador del sistema o usuario final es el encargado de integrar el equipo en la instalación respetando todas las medidas de seguridad pertinentes.



El integrador / usuario final, es responsable de las siguientes tareas:

- ✓ Emplazamiento del equipo.
- ✓ Conexiones del equipo.
- ✓ Evaluación de riesgos.
- ✓ Instalaciones de las funciones de seguridad y protección necesarias.
- ✓ Emisión de la declaración CE de conformidad.
- ✓ Colocación del marcado CE.
- ✓ Elaboración de las instrucciones de servicio de la máquina.



## 3.5 SÍMBOLOGÍA E ICONOS

A lo largo de este manual y en la estructura de la máquina se pueden observar diferentes símbolos y pictogramas el significado de los cuales se resumen a continuación.

	Símbolo de peligro general. Generalmente va acompañado de otro símbolo, o bien una descripción más detallada del peligro
	Peligro de atrapamiento

## 3.6 EQUIPOS DE PROTECCIÓN INDIVIDUAL (EPI)

Los equipos de protección individual para el brazo se reducen a calzado de seguridad para todas las fases de vida del equipo.

Será responsabilidad del integrador / usuario final definir los equipos de protección individual derivados de la aplicación final del equipo, para cumplir con los requisitos esenciales de salud, seguridad e higiene.

Los operarios no deben llevar ropa suelta, anillos ni pulseras que puedan caer dentro del mecanismo del equipo.

Además, es obligatorio llevar el pelo recogido para evitar enganches con las partes móviles del equipo.

## 3.7 NIVEL DE FORMACIÓN DEL PERSONAL INVOLUCRADO

Todas las personas que trabajan con el equipo deben haber leído y entendido la documentación del capítulo sobre seguridades.

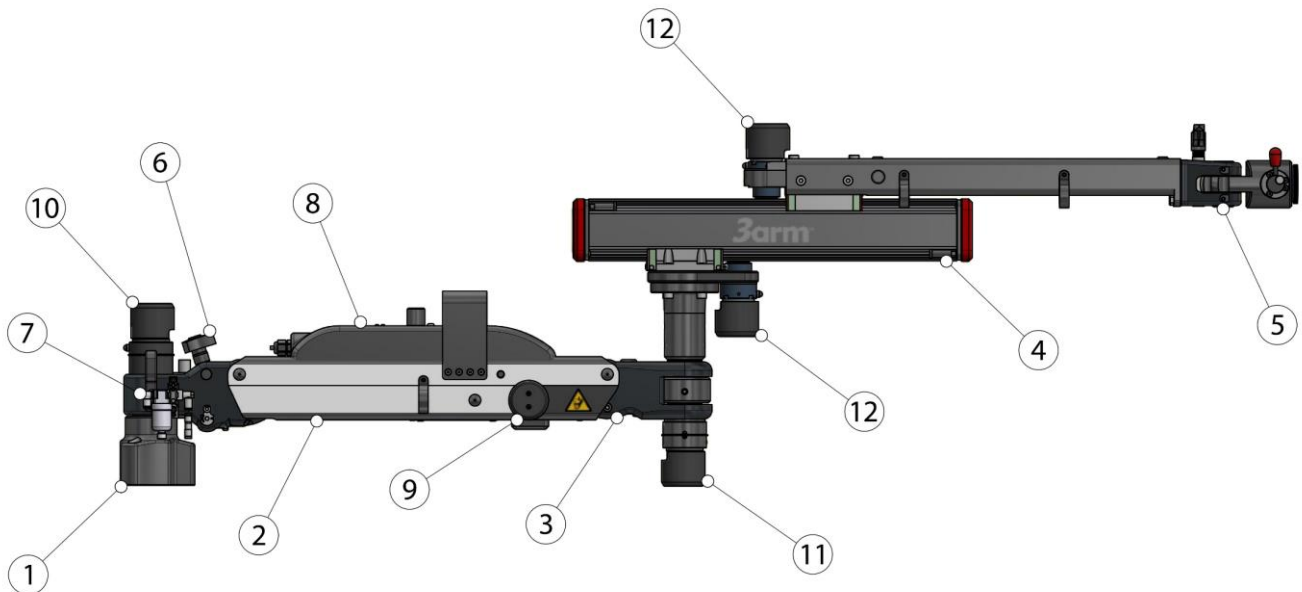
Nivel de formación mínima para el uso del equipo será:

- Operarios de producción: curso de prevención de riesgos laborales, formación completa de los puestos de trabajo y de los riesgos residuales del equipo. Experiencia mínima de un año en instalaciones similares.
- Operarios mantenimiento: Curso de prevención de riesgos laborales, formación completa de manejo, funcionamiento, mantenibilidad y conservación del equipo y de los riesgos residuales. Experiencia mínima de dos años en instalaciones similares y con el nivel técnico necesario para poder realizar las tareas sin problemas.
- Operarios limpieza: Curso de prevención de riesgos laborales, formación de los productos y procedimientos para poder realizar las tareas de limpieza.
- Aprendices / Estudiantes: Solamente podrán trabajar en el equipo supervisados en todo momento por un responsable de la instalación.
- Público (no operarios): Las visitas o paso de cualquier persona, sólo se podrá realizar manteniendo una distancia mínima de seguridad de dos metros desde los extremos del perímetro del equipo.

## 4 DESCRIPCIÓN GENERAL E INFORMACIÓN TÉCNICA

El equipo consta de un paralelogramo pendular equilibrado por un resorte de gas, más un brazo telescópico. El conjunto de ambos fija el cabezal de sujeción y lo mantiene en posición perpendicular al área de trabajo. Además, existe la posibilidad de incorporar bloqueos (manuales o neumáticos) que bloquean el giro en el eje de la base, en el eje de la cruz, el movimiento basculante del brazo y la extensión del brazo.

### 4.1 PARTES PRINCIPALES



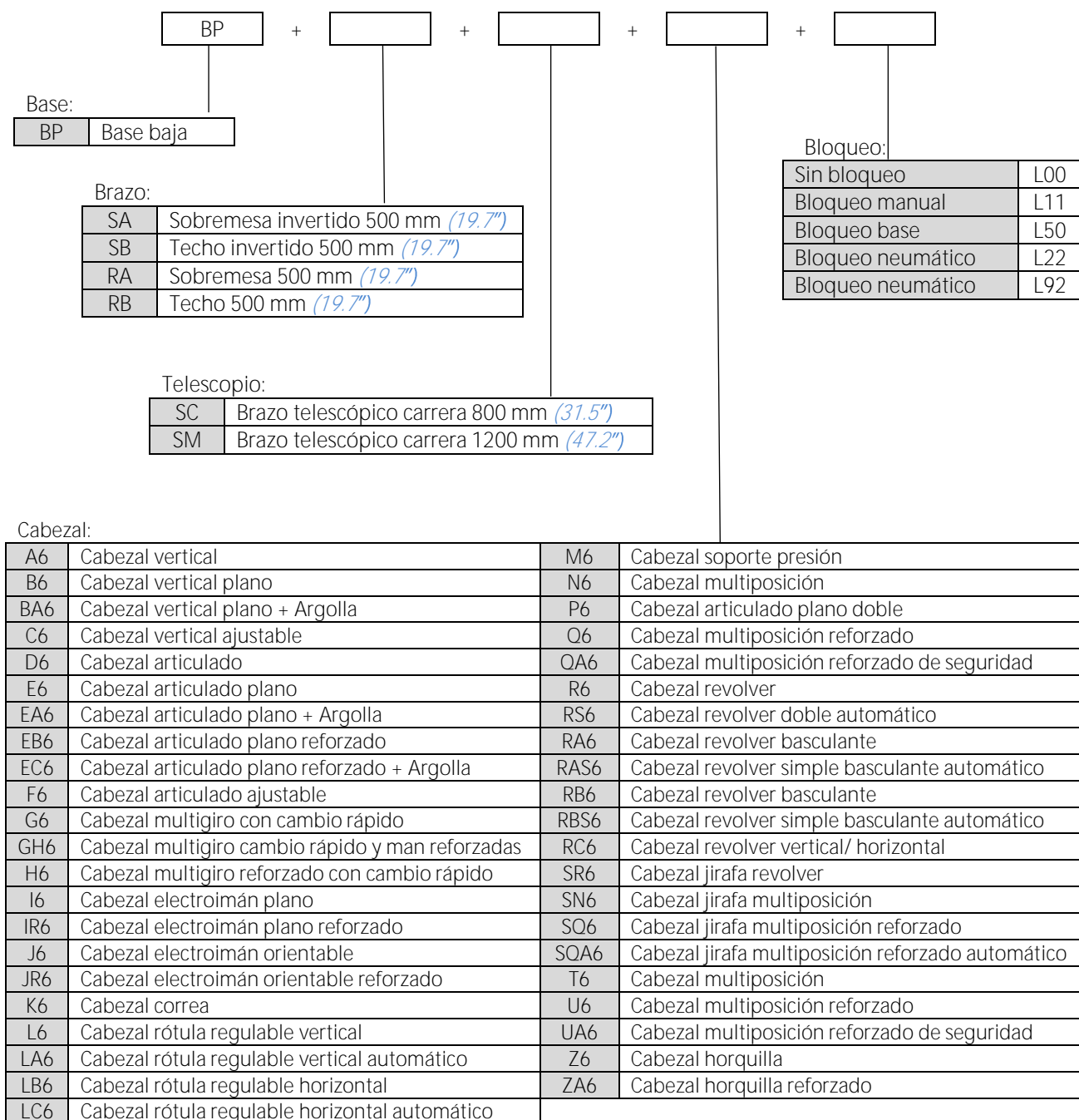
- |                         |                                |
|-------------------------|--------------------------------|
| 1.- Base                | 7.- Filtro de aire i acometida |
| 2.- Brazo basculante    | 8.- Tapa de mandos             |
| 3.- Cruz                | 9.- Bloqueo basculante         |
| 4.- Brazo telescópico   | 10.- Bloqueo radial base       |
| 5.- Cabezal             | 11.- Bloqueo cruz              |
| 6.- Conjunto regulación | 12.- Bloqueo telescópico       |

### **i** INFORMACIÓN

El equipo de la imagen corresponde a un brazo BP + RA + SC + R6 + L92

## 4.2 CONFIGURACIONES

### 4.2.1 TABLA DE CONFIGURACIONES



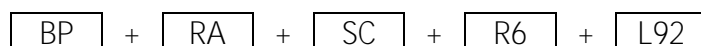
Nota: Ver dimensiones de los cabezales y aplicaciones funcionales en el *Anexo de cabezales S6*.

Nota: Para ambientes peligrosos considerar la versión HARD con manecillas de acero inoxidable.

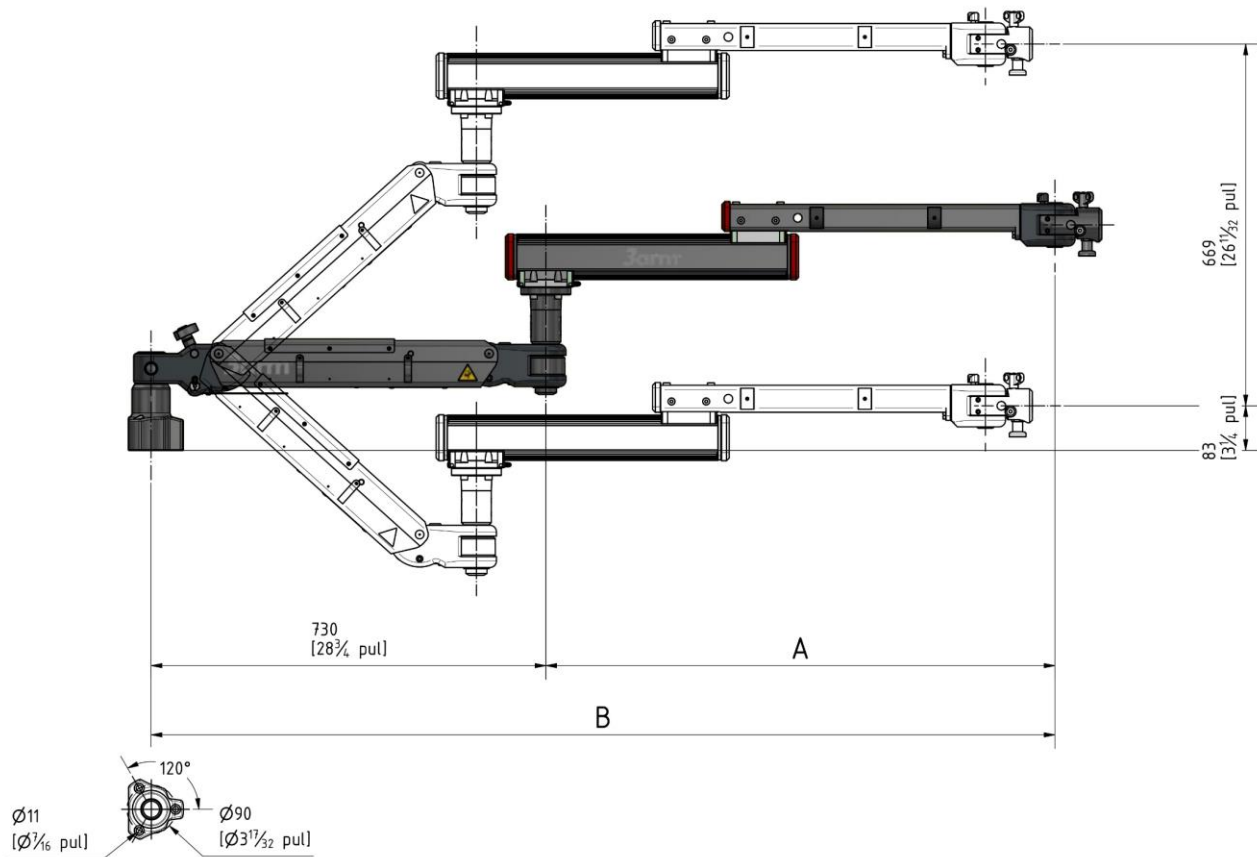
Nota: El brazo **telescópico carrera 1200mm (47.2")** solo tiene disponibles los cabezales G6, N6 y T6.

### 4.2.2 EJEMPLO DE PEDIDO

Ejemplo de pedido: BP+RA+SC+R6+L92

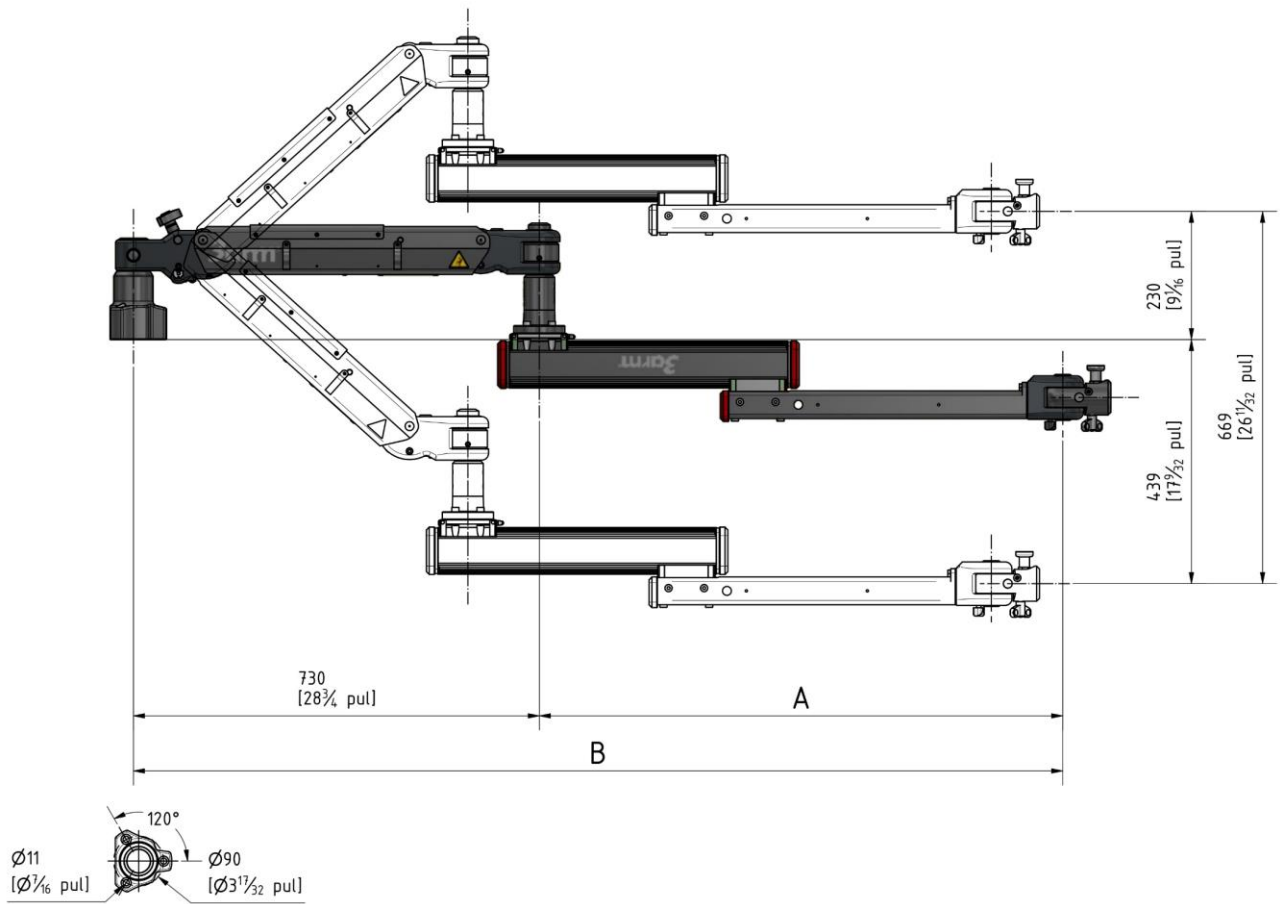


## 4.3 DIMENSIONES



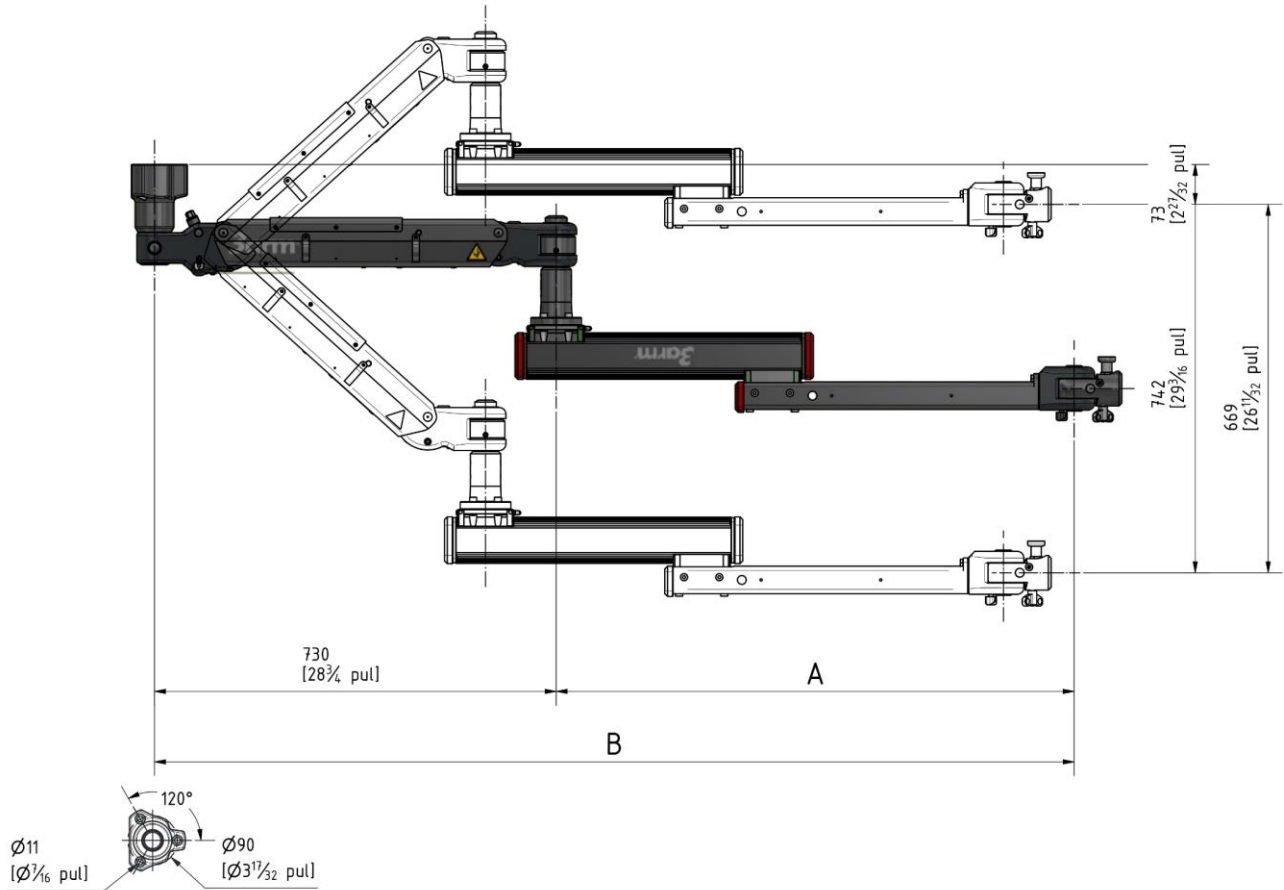
3Arm® Series 6 Sobremesa

CONFIGURACIÓN		DIMENSIONES	
Brazo	Telescopio	A (mm/plug)	B (mm/plug)
RA	SC	937 / 36.9"	1658 / 65.3"
	SM	1288 / 50.7"	2018 / 79.5"



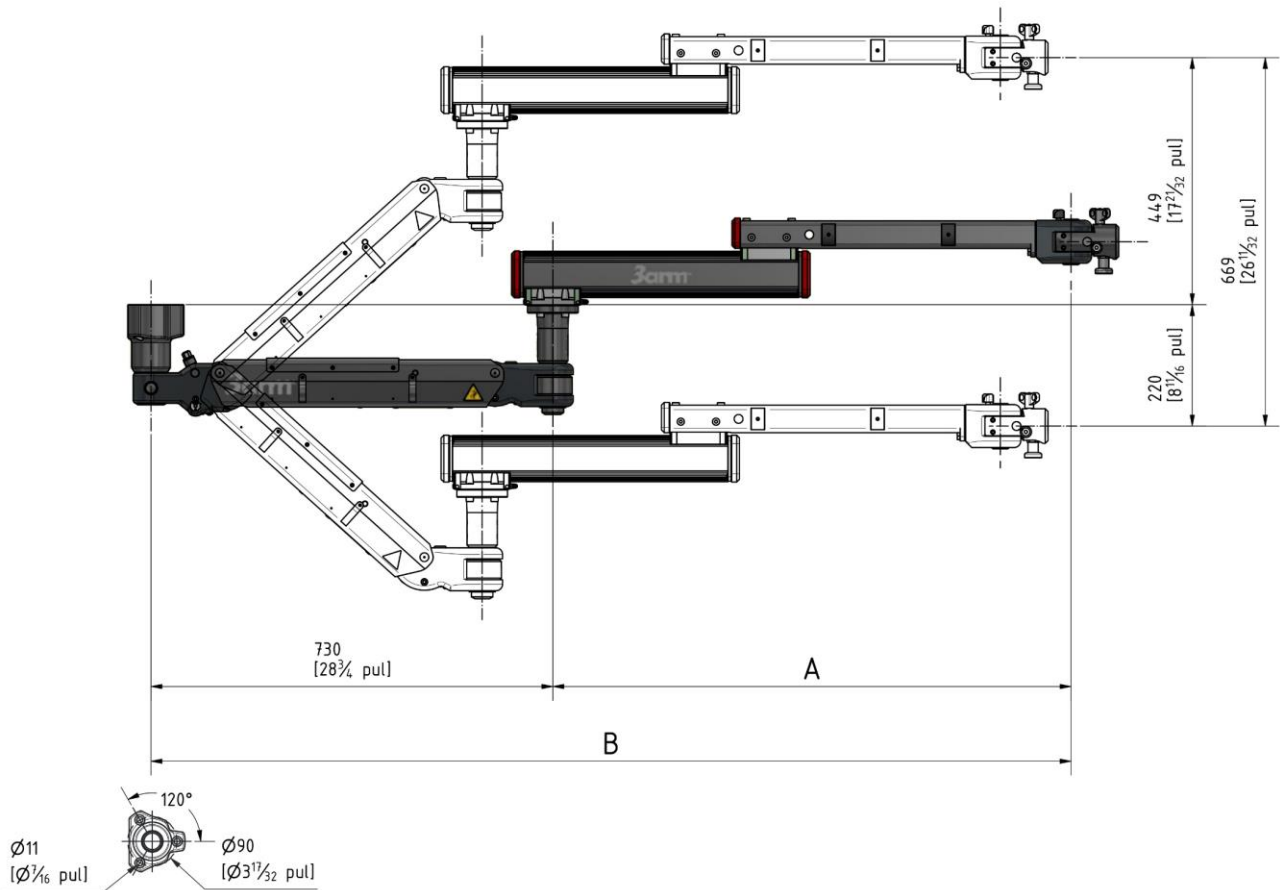
## 3Arm® Series 6 Sobremesa invertido

CONFIGURACIÓN		DIMENSIONES	
Brazo	Telescopio	A (mm/plug)	B (mm/plug)
SA	SC	937 / 36.9"	1658 / 65.3"
	SM	1288 / 50.7"	2018 / 79.5"



## 3Arm® Series 6 Techo

CONFIGURACIÓN		DIMENSIONES	
Brazo	Telescopio	<i>A</i> (mm/plug)	<i>B</i> (mm/plug)
RB	SC	937 / 36.9"	1658 / 65.3"
	SM	1288 / 50.7"	2018 / 79.5"

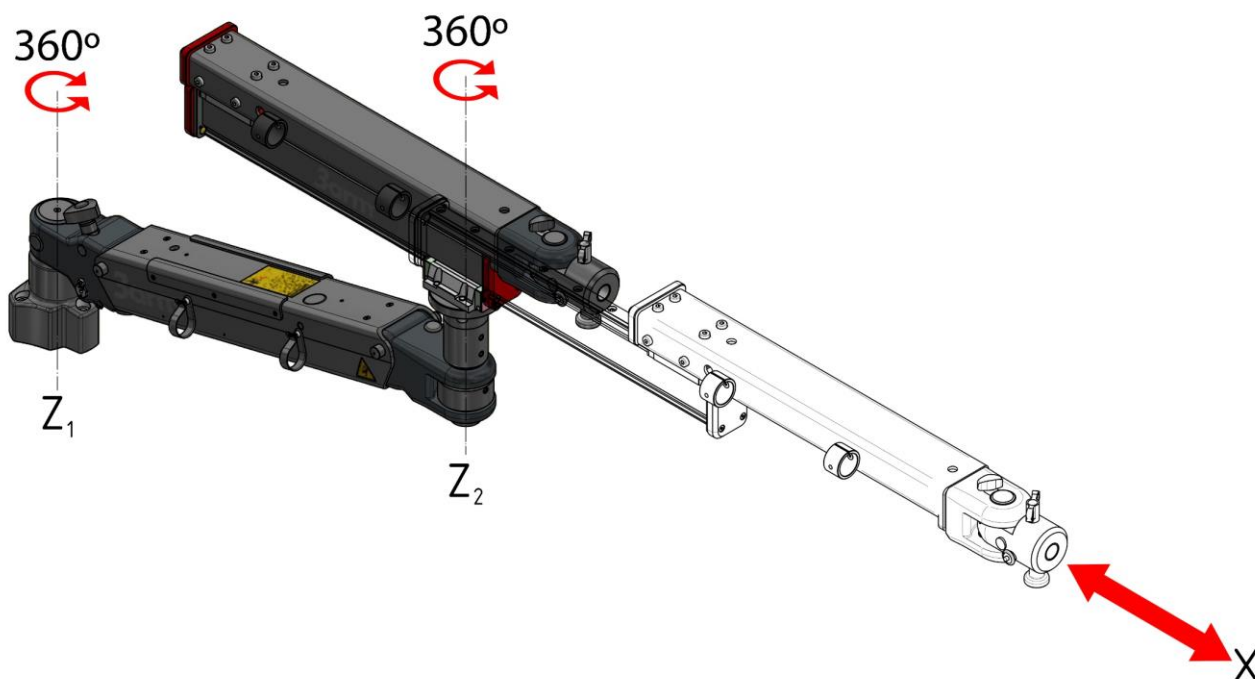


## 3Arm® Series 6 Techo invertido

CONFIGURACIÓN		DIMENSIONES	
Brazo	Telescopio	A (mm/plug)	B (mm/plug)
SB	SC	937 / 36.9"	1658 / 65.3"
	SM	1288 / 50.7"	2018 / 79.5"

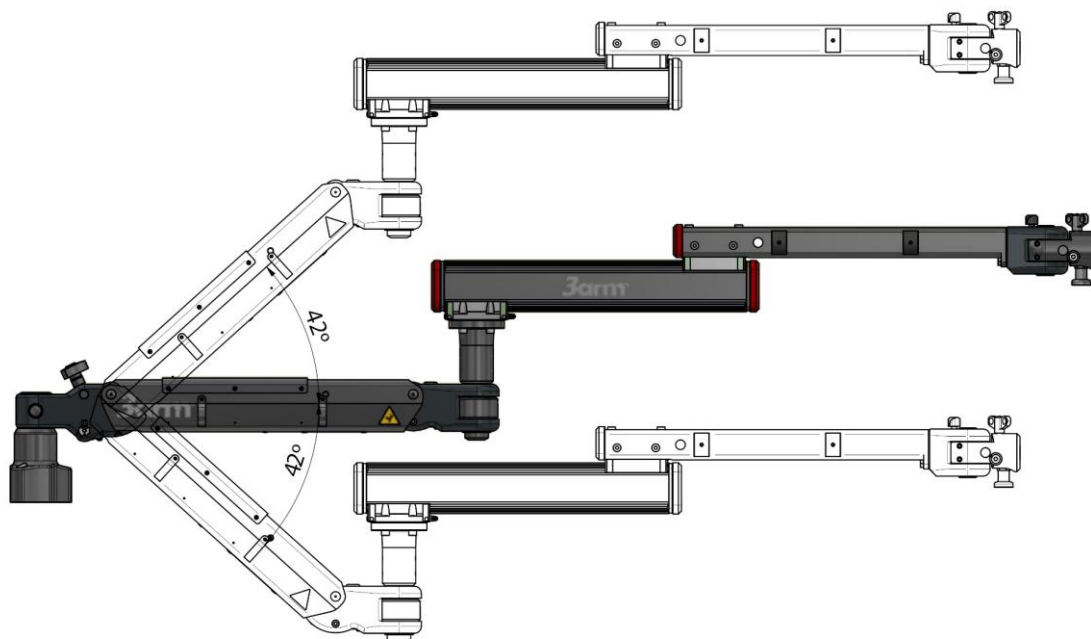
## 4.4 MOVIMIENTOS

### 4.4.1 MOVIMIENTOS DE ROTACIÓN Y EXTENSION



- Movimiento de rotación base:  $360^\circ$  (Eje  $Z_1$ )
- Movimiento de rotación cruz:  $360^\circ$  (Eje  $Z_2$ )
- Movimiento de extensión (Eje  $X$ ):
  - \* Brazo SC: 937mm (36.9")
  - \* Brazo SM: 1288mm (50.7")

### 4.4.2 MOVIMIENTOS ASCENDENTES Y DESCENDENTES



El movimiento basculante en el plano ZX va desde  $-42^\circ$  a  $+42^\circ$ , obteniendo una carrera vertical total de 669 mm (26.4").




## 4.5 ESPECIFICACIONES TECNICAS

ESPECIFICACIONES TECNICAS GENERALES		
Capacidad de carga <sup>1</sup>		
(Carga bruta: Herramienta + cabezal)	Rango de carga bruta (SC)	0-18 Kg (40 lbs)
	Rango de carga bruta (SM)	0-10 Kg (22 lbs)
Par de reacción <sup>2</sup>		
Par máximo	Trabajo en vertical MAX.	300 Nm (221 ft lb)
	Trabajo en Horizontal MAX.	250 Nm (184 ft lb)
	Trabajo en cualquier Angulo MAX.	200 Nm (148 ft lb)
Otros		
	Resistencia a la manipulación	0,5 kg (1.34 lb)
Especificaciones neumáticas <sup>3</sup>		
	Fluido de alimentación	Aire a presión
	Presión máx. de alimentación	0,8 MPa (8 bar)
	Presión máx. de trabajo	0,7 Mpa (7 bar)
Condiciones de trabajo		
	Temperatura	-10 °C a + 50 °C
	Humedad relativa	Máx. 70%
	Ambiente	Entornos industriales

## 4.6 IDENTIFICACIÓN


Una chapa metálica remachada a la estructura soporte identifica su brazo e indica las siguientes características.

Marcaje CE, Fabricante (nombre, dirección y razón social), Fecha de fabricación, Número de serie, Modelo, Designación, Carga máxima de trabajo, Presión máxima de trabajo (Para versiones con bloqueo neumático L22 y L92) y Voltaje (Para versiones con bloqueo neumático L92).



**TECNOSPIRO**  
MACHINE TOOL SL

Pol. Ind. Pla dels Vinyats I, nau 1  
08250 SANT JOAN DE VILATORRADA  
(BARCELONA) - Spain  
www.3arm.net  
e-mail: 3arm@arm.net  
MADE IN SPAIN



MODEL

SERIAL Nº

MACHINE Nº

MANUF. YEAR

LOAD  kg

VOLTAGE  V / Hz

PRESSURE  bar (max)

<sup>1</sup>La carga mostrada corresponde al valor máximo para un brazo de la Series 6. Puede que su brazo admita una carga máxima menor. Consulte la carga máxima de su brazo en la chapa identificativa remachada en la estructura del brazo.

<sup>2</sup> Los datos mostrados corresponden al par máximo que puede absorber el brazo. Estos valores pueden verse disminuidos según con que cabezal se trabaje.

<sup>3</sup> Para versiones con bloqueos neumáticos.

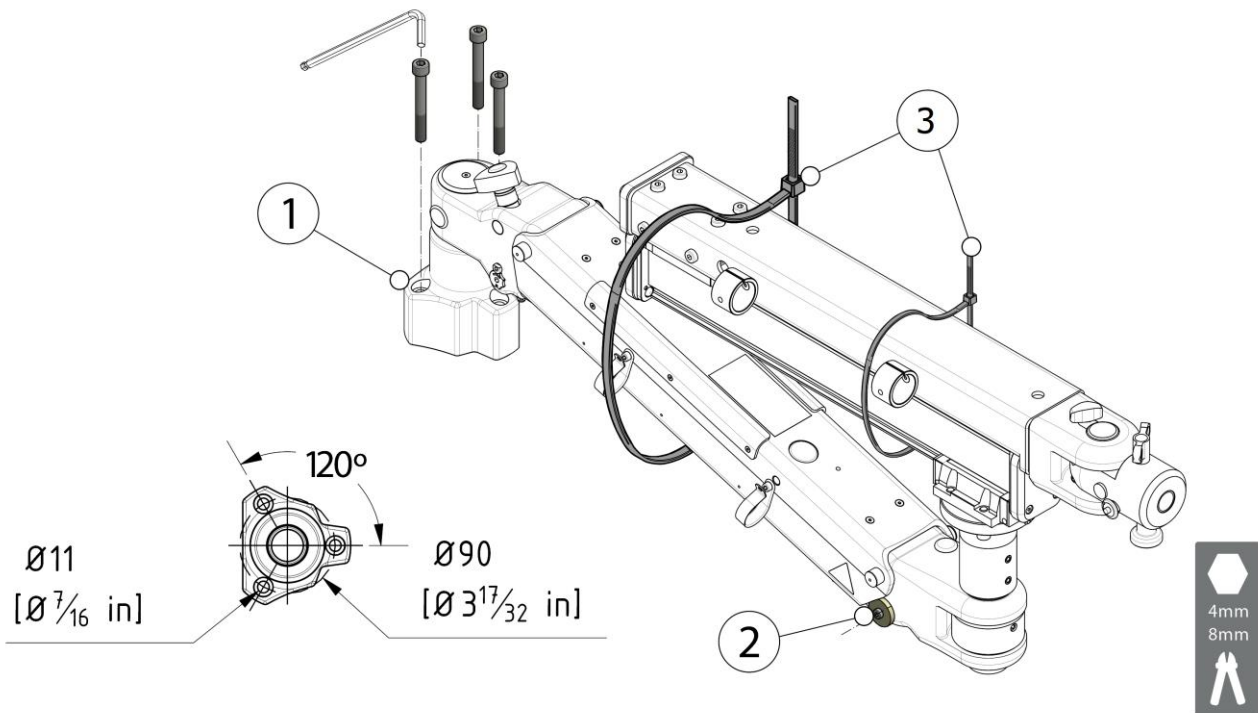
## 5 INSTALACIÓN



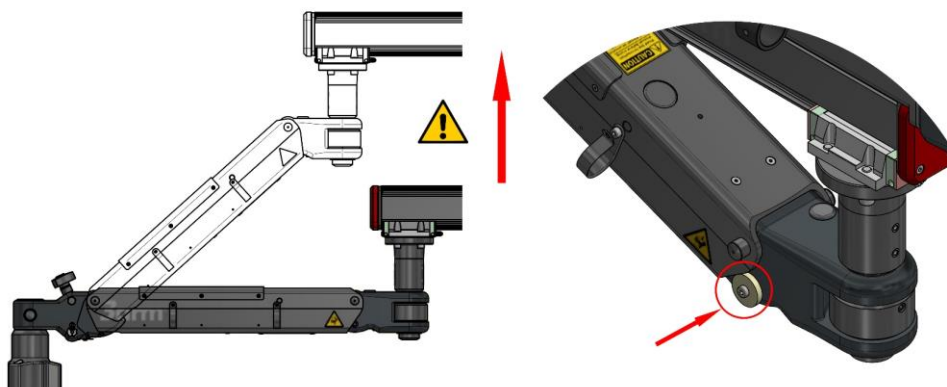
### INSTALACIÓN

- ✓ La bancada de trabajo o ubicación para la instalación debe ser una superficie horizontal evitando así derivas y desvíos.
- ✓ En caso de utilizar la brida de fijación 3arm® el peso máximo será de 10Kg.
- ✓ ¡ATENCIÓN! Abstenerse de retirar la arandela sin haber concluido con la instalación de la herramienta, de lo contrario el brazo podría iniciar un violento movimiento ascendente que podría ocasionar daños.

1. Fijar la base del brazo (1) a la mesa de trabajo mediante los tres tornillos de M10 suministrados o bien mediante la brida de fijación (Accesorio 3arm®).
2. Fijar la herramienta al cabezal. (Consultar detalles en *Anexo de cabezales S6.*)

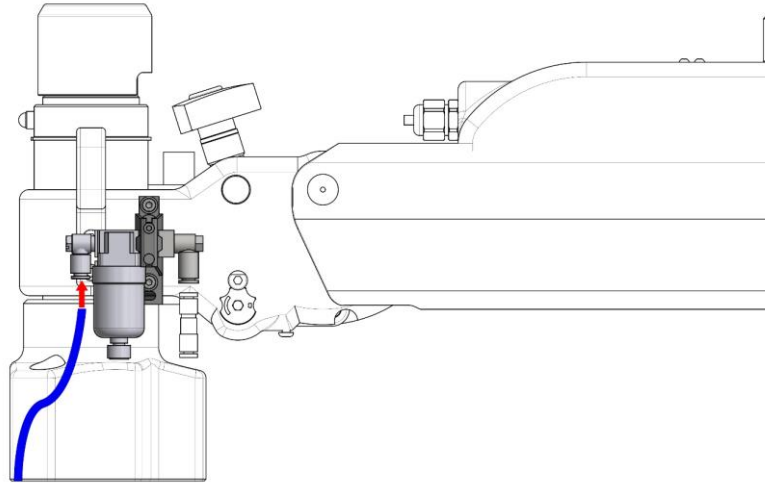


3. Retirar el tornillo y arandela de nylon (2) que impide que el brazo basculante esté en posición elevada. Precaución el brazo podría iniciar un violento movimiento ascendente.
4. Cortar las bridas (3) de plástico que unen paralela con brazo.



## 5. Conexión de aire (Solamente para versiones con bloqueos neumáticos L22 o L92)

Se requiere de un tubo adecuado para uso con aire comprimido. ( $\varnothing_{\text{exterior}} = 6 \text{ mm}$  y presión máxima de alimentación 0,8 Mpa/ 8 bar).



## 6. Conexión del cableado (Solamente para versiones L92). Para conectar su brazo 3arm® con el controlador de su herramienta [Ver SISTEMA ELECTRONEUMÁTICO pág. 33].

## 5.1 INSTALACION Y CAMBIO DE HERRAMIENTA

Antes de proceder a cualquier tipo de tarea de ajuste o mantenimiento, el personal y/o operadores encargados de llevar a cabo dichas tareas deberán tener presente que su brazo 3arm® está configurado para trabajar con un rango de carga determinado.



### MOVIMIENTO ASCENDENTE VIOLENTO REPENTINO

Si por alguna tarea de manipulación, ajuste o mantenimiento o cualquier otro motivo se libera el brazo de su carga (Por ejemplo, al realizar un cambio de herramienta), su brazo podrá ascender de forma violenta y repentina pudiendo provocar daños.



Siga las siguientes pautas para minimizar los riesgos y/o posibles daños:

#### En tareas de sustitución de la herramienta

Llevar el brazo basculante a su posición elevada y sostenerlo en todo momento en esa posición. De ser necesario haga disponer de dos operadores para llevar a cabo esta tarea con total seguridad

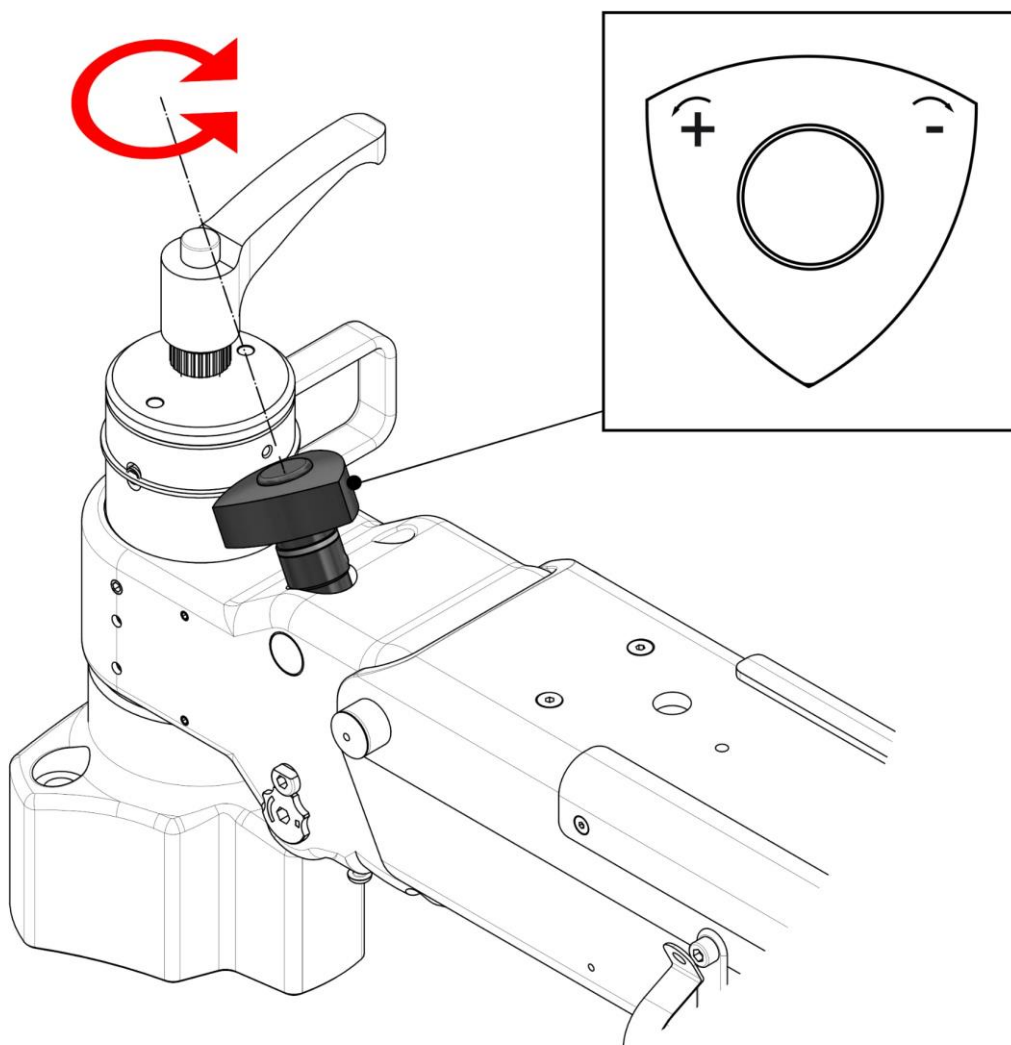
## 6 AJUSTES

### 6.1 EQUILIBRADO DEL BRAZO

Regular la tensión del amortiguador interno si el brazo se cae hacia abajo, o bien, tiene mucha fuerza ascendente.

- 1- Mantener el brazo basculante en posición aproximadamente horizontal para facilitar la operación.
- 2- Utilizando el volante instalado a tal efecto, que se encuentra en la parte superior de la cruz, girar según convenga.

- Giro antihorario: Se da más tensión al amortiguador.
- Giro horario: Se quita tensión al amortiguador.



## 6.2 POSICIÓN EQUILIBRADO Y CENTRADO

- Posición brazo equilibrado: Tiende a quedarse en la posición en el cual se haya dejado libre
- Posición brazo centrado: Tiende a quedarse horizontal una vez se deje libre

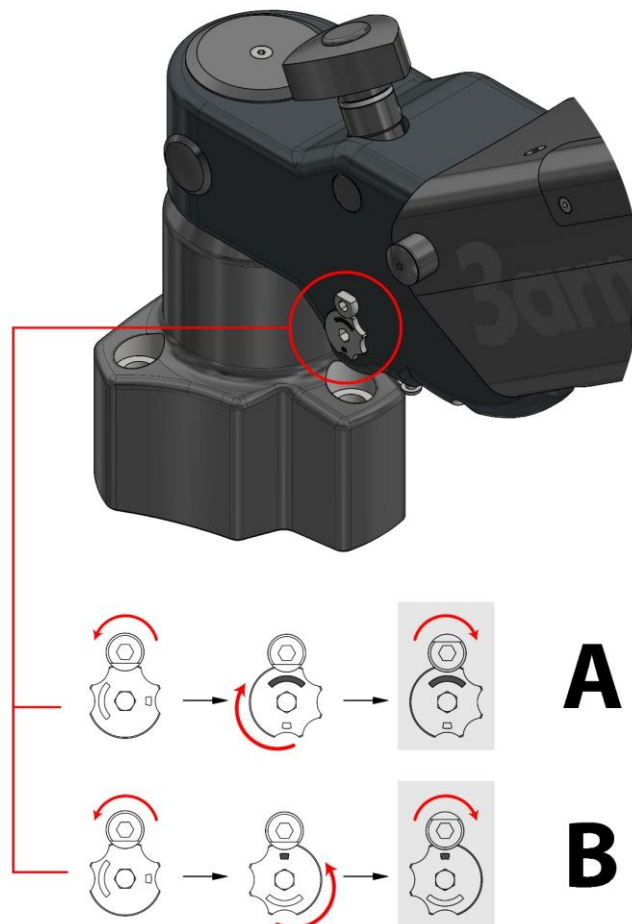
Es posible ajustar el brazo para conseguir un ajuste equilibrado o centrado.

### A - EQUILIBRADO (Ver imagen inferior)

- 1- Girar el tornillo Allen (*Llave Allen 4 mm*) hasta que la parte plana de la cabota esté en contacto con la excéntrica.
- 2- Posicionar la excéntrica de modo que la marca de línea quede justo debajo del tornillo (*Llave Allen 5 mm*)
- 3- Volver el tornillo a la posición original (Bloqueo seguridad)

### B - CENTRADO (Ver imagen inferior)

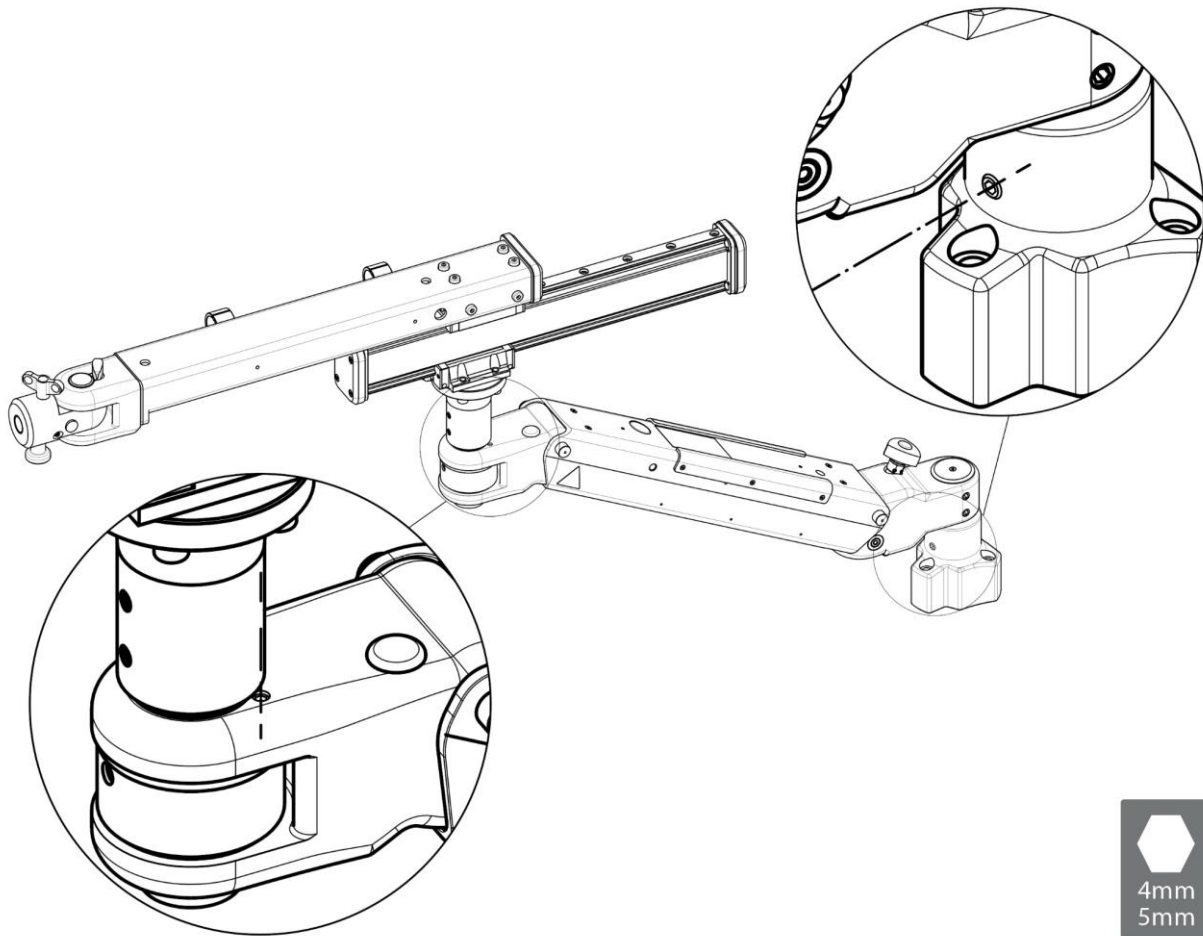
- 1- Girar el tornillo Allen (*Llave Allen 4 mm*) hasta que la parte plana de la cabota esté en contacto con la excéntrica.
- 2- Posicionar la excéntrica de modo que la marca de punto quede justo debajo del tornillo (*Llave Allen 5 mm*)
- 3- Volver el tornillo a la posición original (Bloqueo seguridad)



## 6.3 REGULACIÓN DE LA RESISTENCIA AL GIRO.

Unos espárragos situados en Base – brazo y brazo – cruz permiten el ajuste de la resistencia de giro de los distintos ejes de movimiento del brazo. Para regular dicha resistencia de giro pueden apretarse o aflojarse los espárragos con punta de nylon (Llave Allen 4 y 5mm).

La regulación de la resistencia de giro es especialmente útil en situaciones donde la base del brazo no está totalmente horizontal.



### DERIVA Y DESVÍO

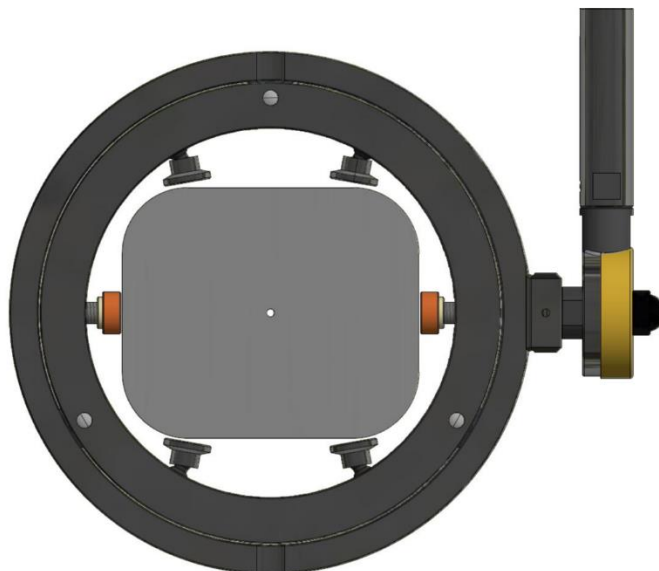
Un ajuste correcto de la regulación de la resistencia de giro evita riegos de deriva y desvío durante el funcionamiento del brazo.

## 6.4 COMO SUJETAR HERRAMIENTAS DE SECCIÓN CUADRADA

Con el fin de sujetar la herramienta de la forma correcta, Tecnospiro recomienda utilizar unos espárragos Allen sin cabeza con punta de bola para almohadillas de empuje. Este componente permite fijar la herramienta des de todos los lados, adaptando las almohadillas a la superficie de la herramienta.



Ejemplo de fijación de herramienta cuadrada:



Compruebe que el conjunto de fijación para herramientas cuadradas esté en el embalaje de la máquina.

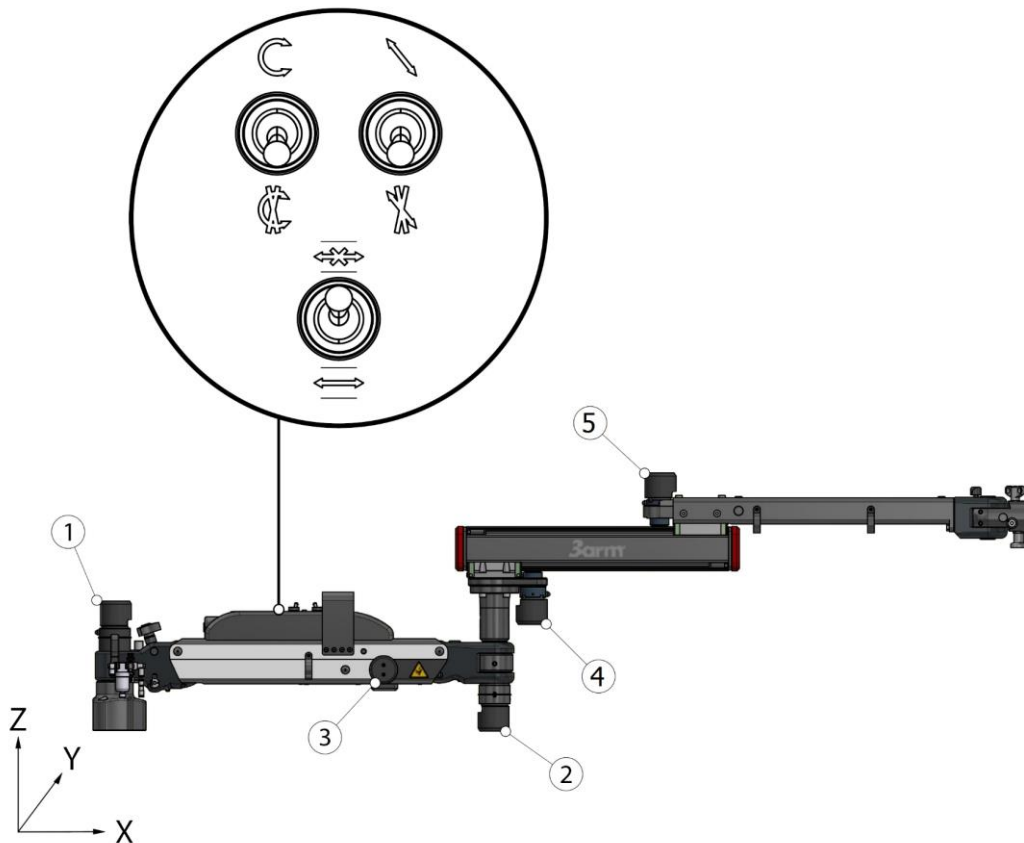




## 7 FUNCIONAMIENTO







### 7.1 BLOQUEO NEUMÁTICO "L22"

La configuración "L22" permite el bloqueo neumático de diferentes movimientos del brazo mediante selectores.

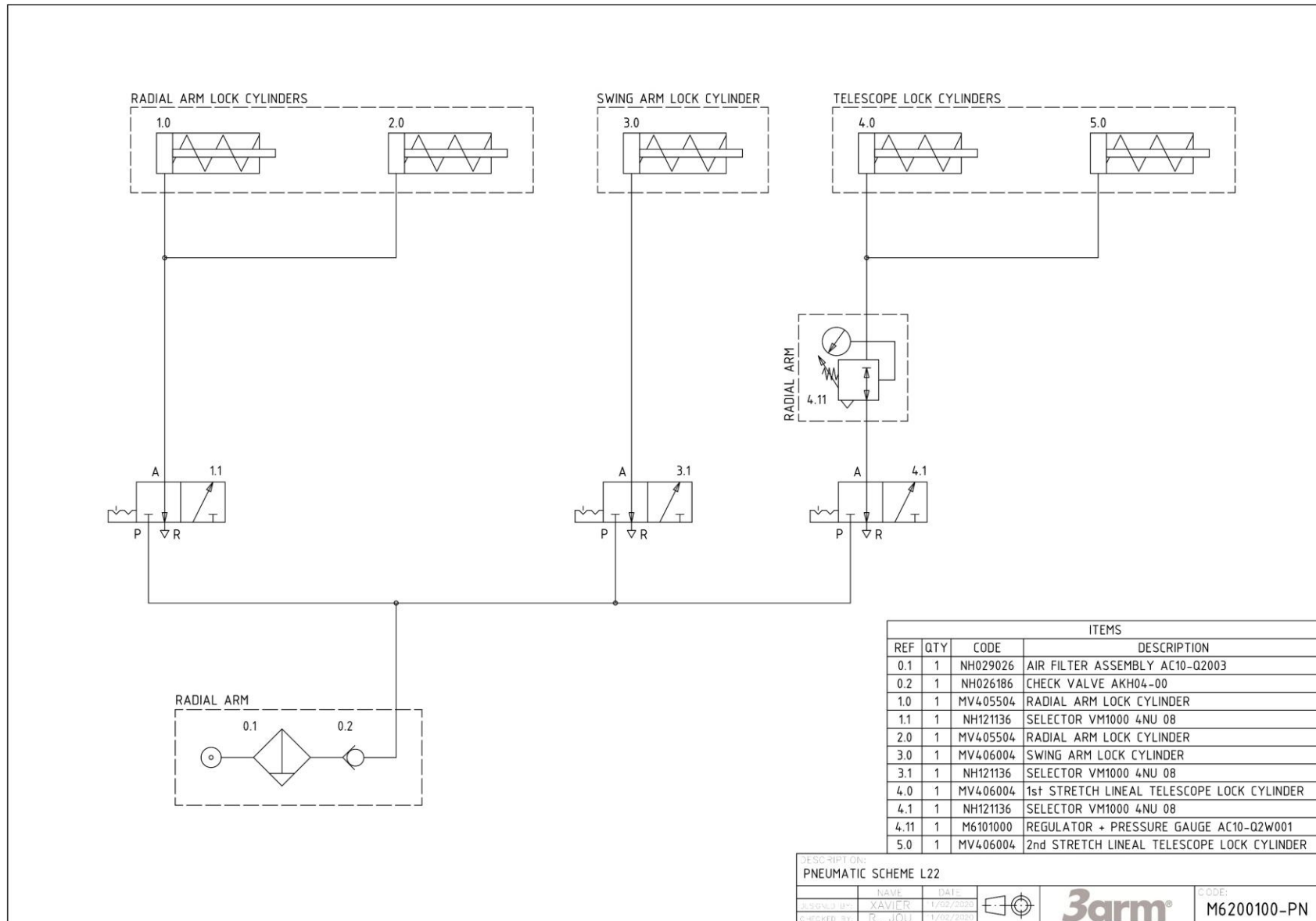


- 1- Bloqueo radial base
- 2- Bloqueo radial cruz
- 3- Bloqueo basculante brazo
- 4- Bloqueo 1.º tramo brazo telescópico
- 5- Bloqueo 2.º tramo brazo telescópico

Posición de los selectores para obtener uno u otro bloqueo.

Movimientos	Selectores	Control cilindros
Movimiento radial (Plano X-Y)	 	1, 2
Movimiento basculante (Plano Z-X)	 	3
Movimiento lineal (Eje X)	 	4, 5

## 7.1.1 Esquema neumático "L22"



## 7.2 **BLOQUEO NEUMATICO "L92"**



### **BLOQUEO NEUMATICO "L92"**

- De no usarse de compensadores telescópicos podría acarrear malfuncionamientos o un desgaste prematuro del sistema neumático de bloqueo.

- Para la configuración "L92" se recomienda el uso de compensadores telescópicos [Ver *BLOQUEO NEUMATICO "L92": USO CON COMPESADORES* pág. 30]

- Si decide trabajar sin compensadores lea con atención el siguiente apartado sobre su funcionamiento [Ver *BLOQUEO NEUMATICO "L92": USO SIN COMPENSADORES* pág. 28]

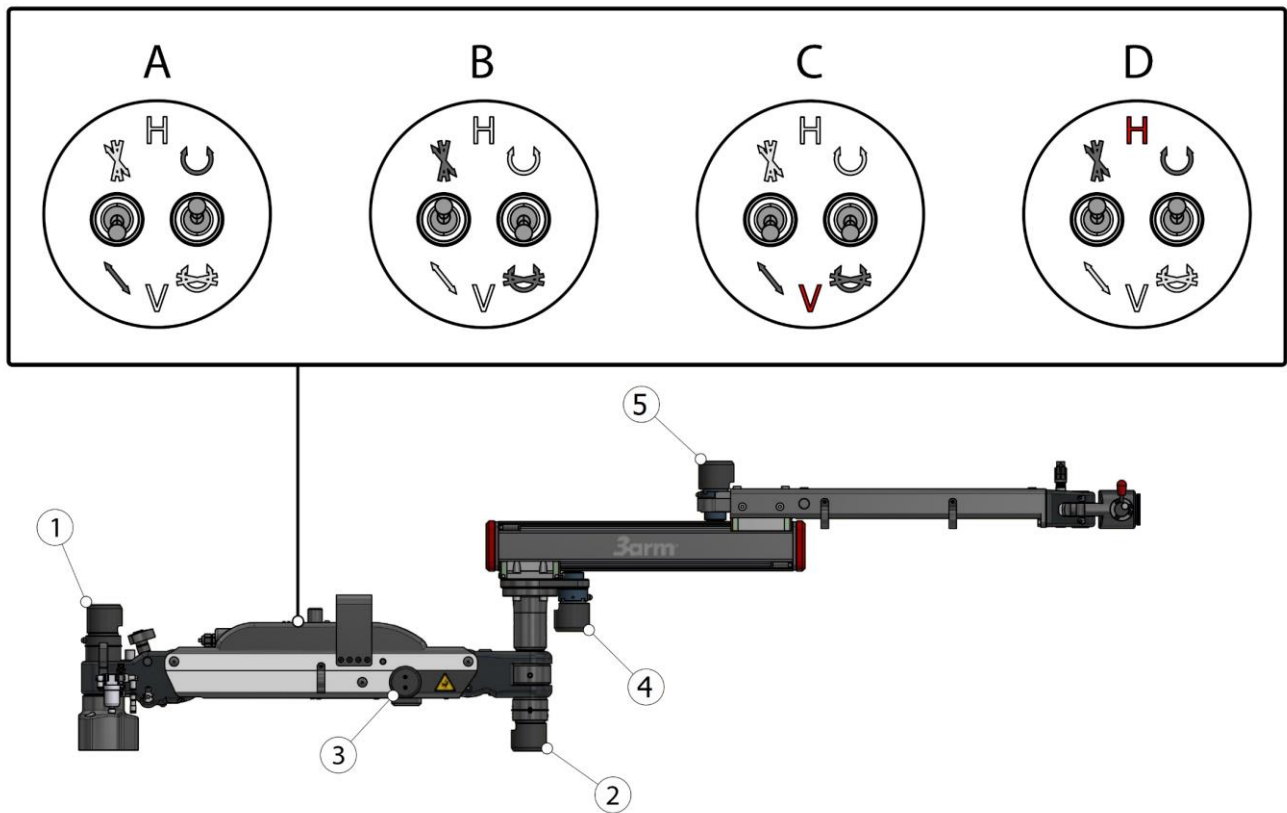


### **INFORMACIÓN**

Si disminuye la presión de alimentación por debajo de 4.5 bar no se activará la herramienta.

## 7.2.1 BLOQUEO NEUMATICO "L92": USO SIN COMPENSADORES

La configuración "L92" permite el bloqueo de diferentes movimientos del brazo a través del accionamiento de la herramienta o, en su defecto, de la electroválvula.

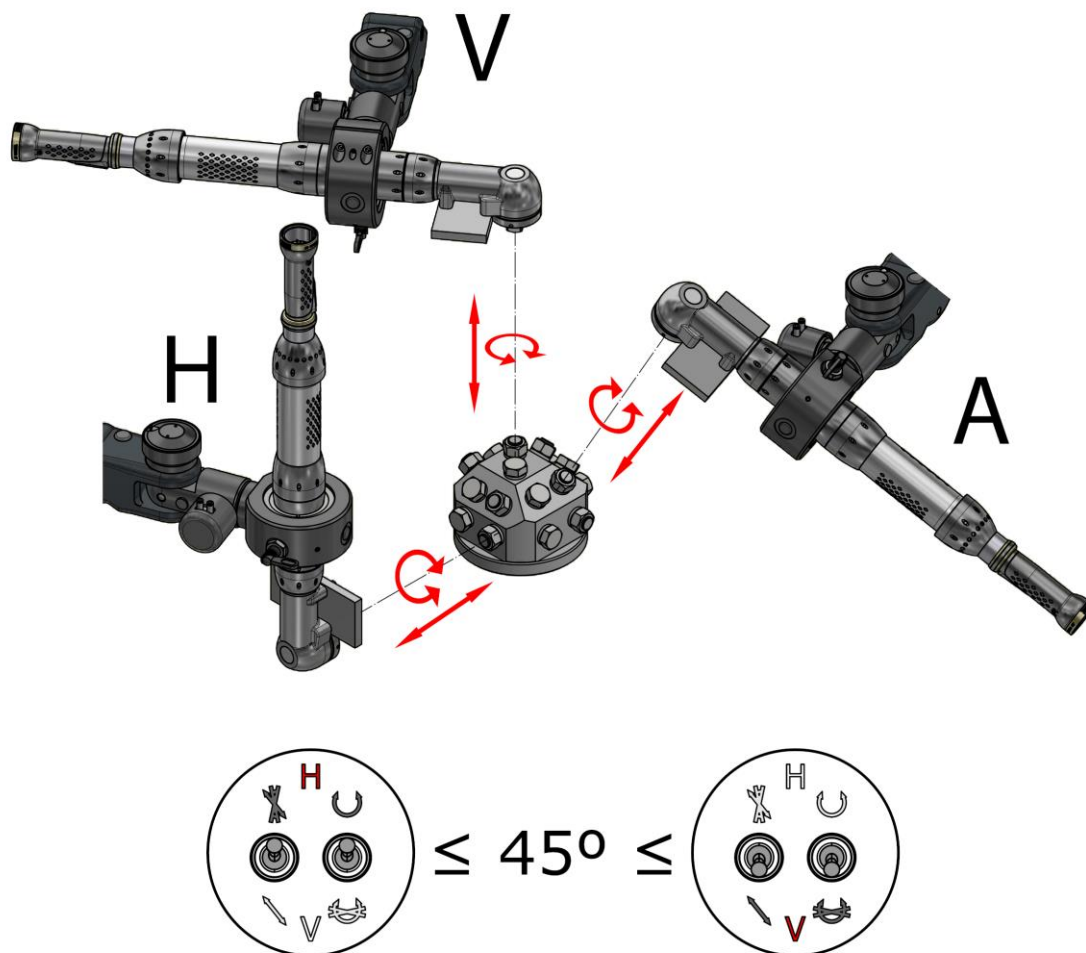


- 1- Bloqueo radial base
- 2- Bloqueo radial cruz
- 3- Bloqueo basculante brazo
- 4- Bloqueo brazo telescópico
- 5- Bloqueo brazo telescópico

A continuación, se muestran los movimientos que quedan bloqueados y desbloqueados según la posición del selector al accionar la herramienta. (Los selectores se encuentran en la tapa del brazo).

Movimientos	Posición selectores	Cilindros bloqueados
Todos los movimientos libres (Excepto radial cruz)	A	2, 4, 5
Todos los Movimientos bloqueados	B	1, 2, 3, 4, 5
Trabajo en vertical. V Movimientos bloqueados, excepto el basculante.	C	1, 2, 4, 5
Trabajo en horizontal. H Movimientos bloqueados, excepto el radial de la base	D	2, 3, 4, 5

Dependiendo del trabajo que se vaya a realizar Vertical (V) o Horizontal (H) se deberá posicionar los selectores como se define en la imagen.



En caso de trabajar en A (ángulo), los selectores deberán posicionarse en V (vertical) si prevalece una posición más vertical que horizontal y H (horizontal), en caso contrario.

Es decir, tomando como referencia 0° la superficie donde se ha instalado la base del brazo:

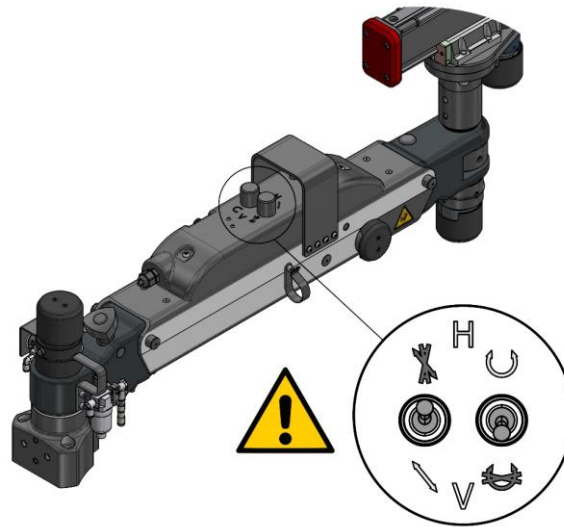
- $\leq 45^\circ \rightarrow H$
- $\geq 45^\circ \rightarrow V$

## 7.2.2 BLOQUEO NEUMATICO "L92": USO CON COMPESADORES

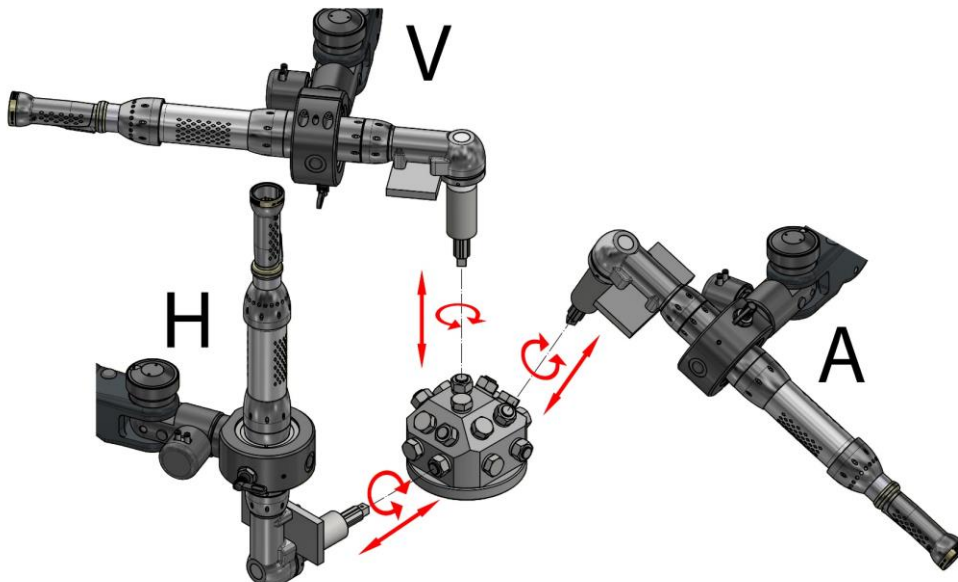
El uso de compensadores telescópicos permite el atornillado o apriete en cualquier posición (V-Vertical, H-Horizontal, A-Ángulo) estando el brazo completamente bloqueado

Para el uso de compensadores en su brazo 3arm siga las siguientes indicaciones.

1. Retirar los protectores previstos y comprobar que los selectores se encuentran en su posición de bloqueo. Seguidamente volver a instalarlos.



2. Instalar junto a la herramienta el compensador que haya adquirido según las necesidades de par y tamaño del cuadradillo (*Consulte a su distribuidor acerca de las características de los compensadores*).
3. Conectar la herramienta junto a su dispositivo de control siguiendo las recomendaciones del fabricante [*Ver SISTEMA ELECTRONEUMÁTICO pág. 33*].
4. Comprimir el compensador a su posición (V-Vertical, H-Horizontal o A- Angulo) según las necesidades y accionar la herramienta.



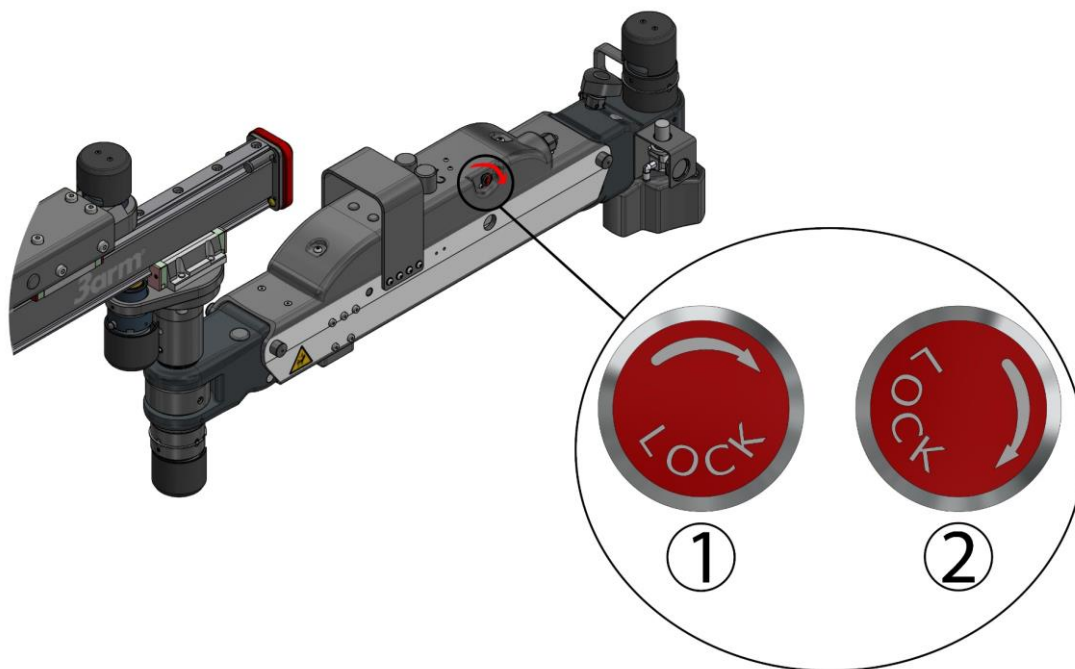
## 7.2.3 BLOQUEO NEUMATICO L92: ACTIVACIÓN MANUAL

Accionando la ruedecita instalada en la tapa (Versiones L92), se activará el bloqueo neumático del brazo.

La ruedecita deberá moverse de la posición 1 a 2.

Para ello aplicar un ligero giro, con la mano, como se indica en la ilustración.

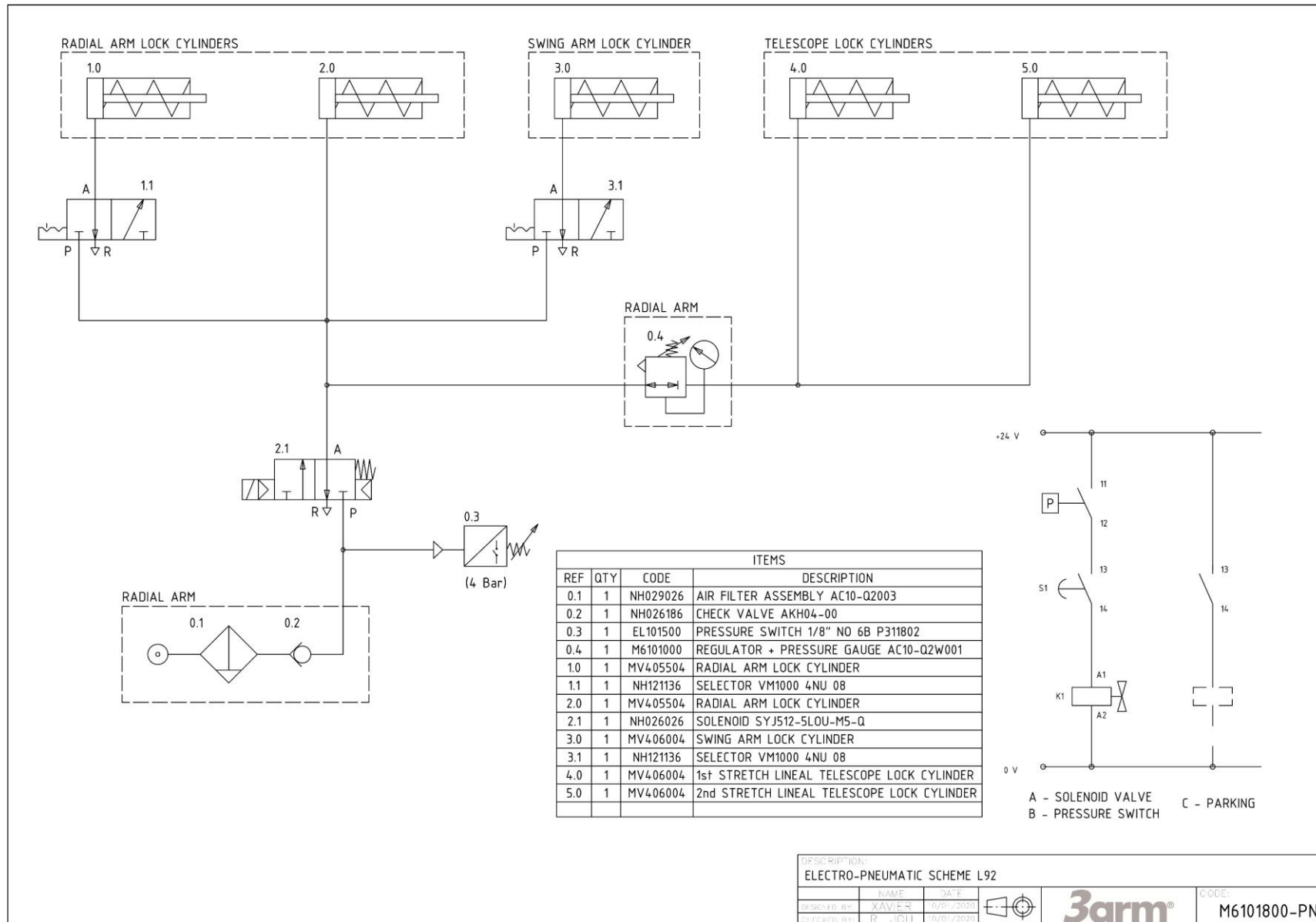
- 1- Ruedecita sobresalida, brazo libre.
- 2- Ruedecita retraída, bloqueo activado [Ver BLOQUEO NEUMATICO "L92"pág. 27]



Para desactivar el bloqueo deberá procederse a la inversa (de 2 a 1), aplicando un giro en el sentido contrario.

- Mantener la posición 2, en tareas de mantenimiento, periodos de inutilización, cambios de herramienta y/o cabezal.
- El accionamiento manual permite, junto a los selectores, bloquear su brazo sin necesidad de que la herramienta esté conectada.

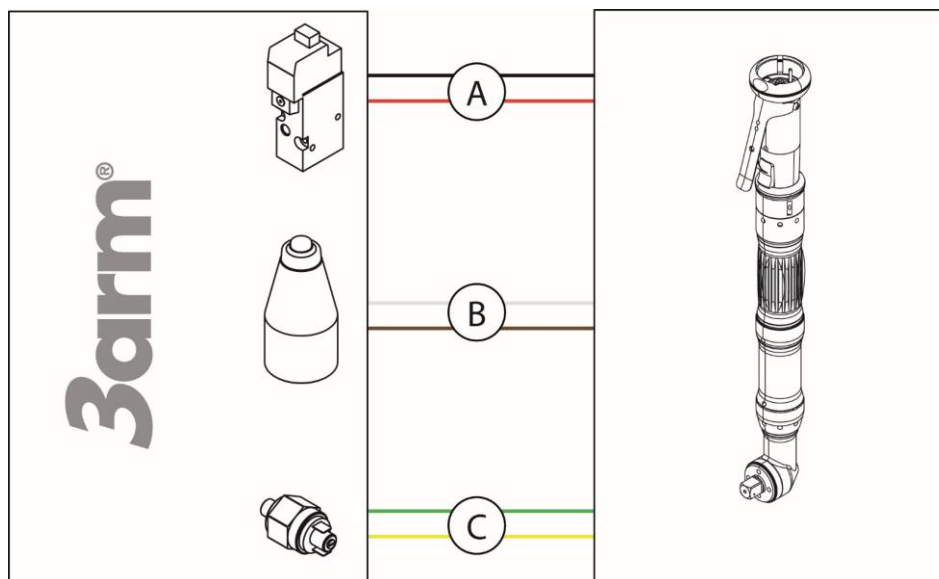
## 7.2.4 ESQUEMA NEUMÁTICO "L92"





## 7.2.5 SISTEMA ELECTRONEUMÁTICO

Este sistema vincula el brazo 3arm® L92 con la herramienta mediante un controlador o dispositivo de control (DC) adecuado siguiendo el siguiente esquema.



A la izquierda del esquema se representa su brazo 3arm® mientras que a la derecha, la herramienta que se usará controlada por el dispositivo de control (DC).

Los cables de conexión que encontrará junto con su brazo 3arm® se encuentran identificados siguiendo la siguiente correlación.

a) Electroválvula. Cables etiquetados como A (Cables rojo y negro).

La electroválvula es la encargada de accionar los bloqueos del brazo cuando la herramienta está en funcionamiento.

b) Parking. Cables etiquetados como B (Cables Blanco y marrón)

Da una señal libre de potencial cuando el brazo está plegado. Esta señal se puede aprovechar para activar otro elemento tal como una luz, activar otro proceso, etc.

c) Presostato. Cables etiquetados como C (Cables verde y amarillo)

Este elemento inhabilita la herramienta cuando no hay suficiente presión de alimentación (inferior a 4.5bar).

Consulte más detalles sobre el conexionado al dispositivo de control (DC) al distribuidor de la herramienta.

## 8 MANTENIMIENTO

El brazo NO precisa mantenimiento, y haciendo un uso correcto del mismo, es difícil que se presenten anomalías, aun así, detallamos las principales y sencillas reparaciones que se pueden efectuar.

### 8.1 GRUPO MANTENIMIENTO AIRE COMPRIMIDO

Para poder llegar a tener un buen funcionamiento del grupo de aire comprimido, se recomienda un nivel de calidad del aire de clase 1.4.1, según la tabla adjunta. ISO8573-1 2010

ISO8573-1:2010 CLASE	Partículas sólidas			Concentración máscica mg/m <sup>3</sup>	Agua		Aceite Concentración total de aceite (líquido, aerosol y vapor) mg/m <sup>3</sup>
	Número máximo de partículas por m <sup>3</sup>				Punto de rocío a presión de vapor	Líquida g/m <sup>3</sup>	
	0,1 - 0,5 micras	0,5 - 1 micras	1 - 5 micras				
0	Tal como especifique el usuario o el proveedor del equipo y más estrictos que los de la Clase 1.						
1	≤ 20 000	≤ 400	≤ 10	-	≤ -70 °C	-	0,01
2	≤ 400 000	≤ 6000	≤ 100	-	≤ -40 °C	-	0,1
3	-	≤ 90 000	≤ 1000	-	≤ -20 °C	-	1
4	-	-	≤ 10 000	-	≤ +3 °C	-	5
5	-	-	≤ 100 000	-	≤ +7 °C	-	-
6	-	-	-	≤ 5	≤ +10 °C	-	-
7	-	-	-	5 - 10	-	≤ 0,5	-
8	-	-	-	-	-	0,5 - 5	-
9	-	-	-	-	-	5 - 10	-
X	-	-	-	> 10	-	> 10	> 10

Comprobar el nivel de agua acumulada en el depósito, periódicamente, y purgar si hubiera llegado al límite.

### 8.2 FRENOS DE BLOQUEO OLEONEUMATICOS

Es conveniente la revisión periódica del buen funcionamiento de los frenos de bloqueo.

La periodicidad de esta revisión dependerá, en cada caso, del número de ciclos que se haga con ellos. Se recomienda revisar su buen funcionamiento cada 6 meses. Para su revisión, ajuste o reemplazo, consultar capítulo específico de BLOQUEOS PNEUMATICOS.

La carrera que tienen los actuadores de los frenos de bloqueo es de 1,2mm.



#### ATENCIÓN

No accionar los frenos oleoneumáticos en vacío (con los subconjuntos desmontados), ya que se dañaría el mecanismo.

### 8.3 APRIETE DE TORNILLOS

Para asegurar el correcto funcionamiento del equipo, se recomienda revisar el apriete de todos los tornillos periódicamente. El periodo aconsejado es cada 6 meses. El par recomendado para los 4 tornillos del brazo es de 27Nm.

### 8.4 LIMPIEZA GENERAL

Se recomienda hacer una limpieza general del brazo y accesorios, semanalmente para mantener un buen estado de todo el equipo y prolongar la vida útil del mismo.

## 8.5 SUSTITUCIÓN DEL RESORTE DE GAS



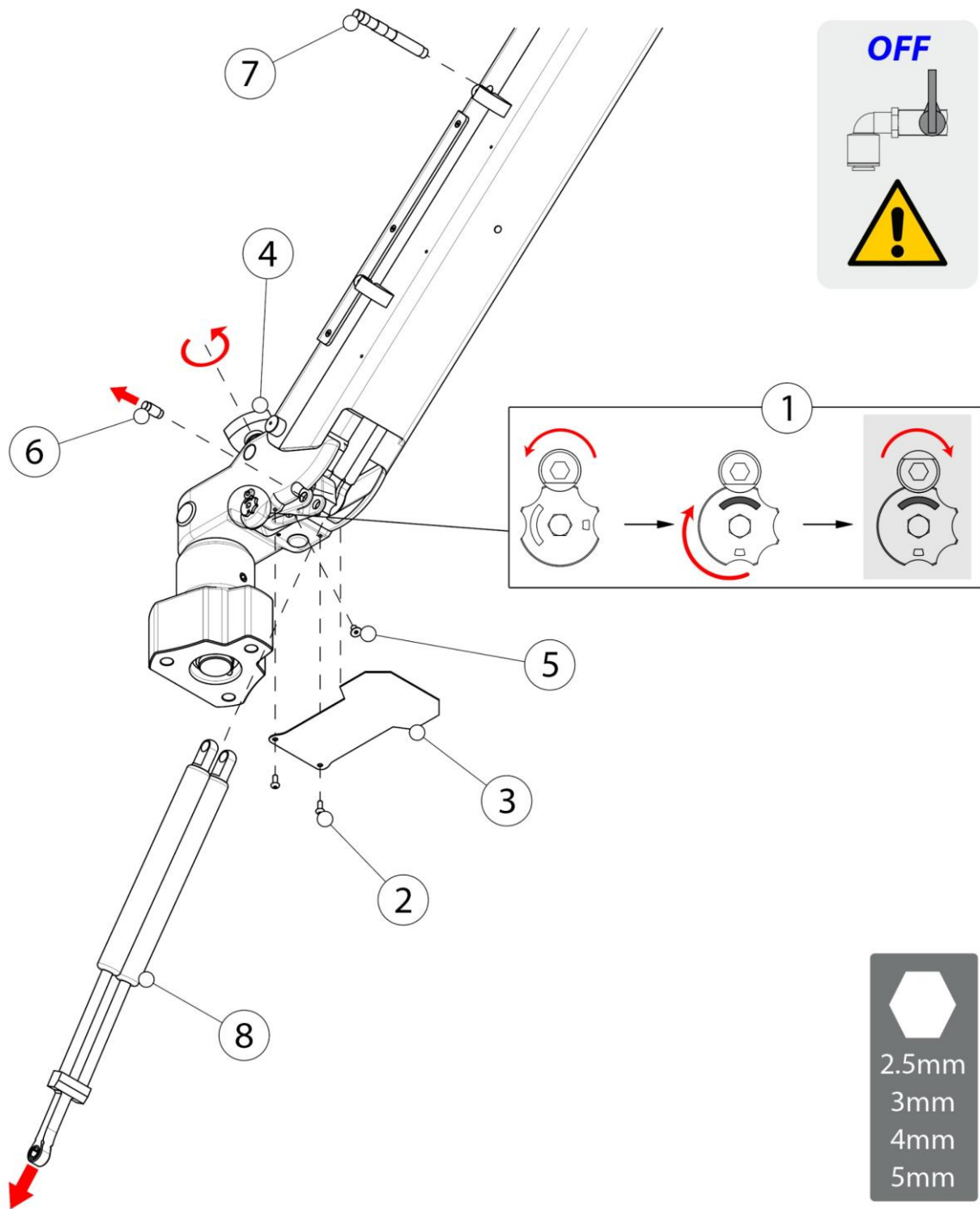
### PREVIOS A LA SUSTITUCIÓN DEL RESORTE DE GAS

- ✓ El equipo debe estar debidamente instalado e integrado.
- ✓ Desconectar la alimentación neumática del equipo.
- ✓ Apagar el equipo desde su interruptor principal y desconectarlo de la red eléctrica.
- ✓ Se recomienda destinar dos operarios para realizar esta operación.
- ✓ Si su brazo consta de doble resorte, en caso de que se detecte el fallo en uno de los dos, deberán substituirse ambos resortes.

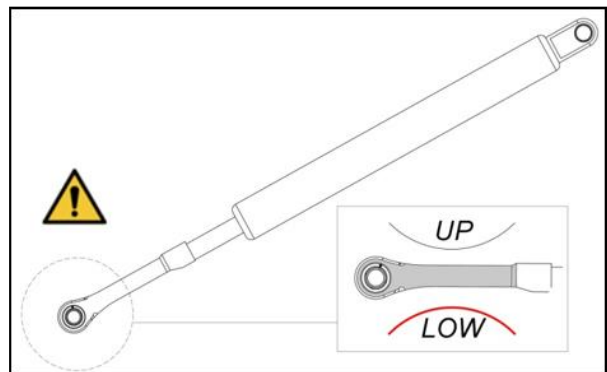
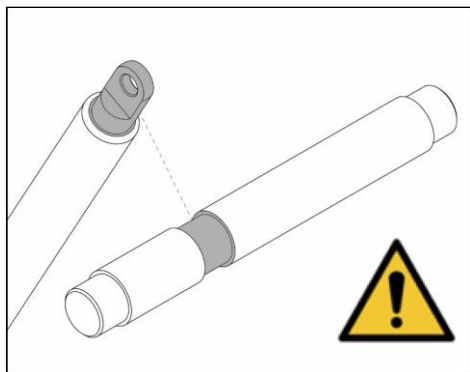
- 1- Ajustar el brazo para ponerlo en posición de equilibrio [Ver *POSICIÓN EQUILIBRADO Y CENTRADO* pág. 22].
- 2- Quitar los tornillos (2) (Llave Allen 2.5mm) y retirar la tapa (3).
- 3- Bascular el brazo hasta su posición más alta.

#### ¡ATENCIÓN! MANTENER EL BRAZO EN ESA POSICIÓN

- 4- Girar el volante de regulación (4) en sentido antihorario hasta el tope.
- 5- Sacar el tornillo (5) (Llave Allen 3mm) del extremo de la horquilla.
- 6- Girar nuevamente el volante de regulación (4) hasta que el eje inferior del resorte sobresalga.
- 7- Extraer el eje inferior del resorte (6) en la dirección y sentido indicados en la imagen sujetando el resorte (8).
- 8- Extraer el eje superior del resorte (7) y retirar el resorte (8) desplazándolo en la dirección y sentido indicados.
- 9- Reemplazar el resorte (8) y proceder a la inversa para el montaje.

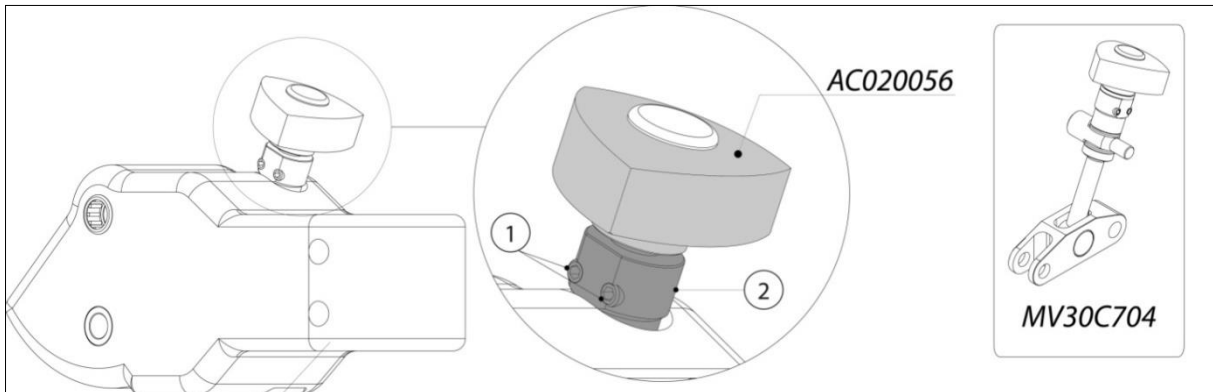


Preste especial atención a la posición del amortiguador dentro de la ranura del eje del brazo y a la posición del extremo del amortiguador, **cara "cóncava" hacia abajo.**



## 8.6 AJUSTE DEL SISTEMA DE REGULACIÓN DEL RESORTE

1. Mover el brazo hasta su posición más elevada.
2. Aflojar los espárragos (1). *Llave Allen 2,5mm.*
3. Ajustar la tuerca (2) hasta que no haya juego. El ruido debe desaparecer. No apretar fuerte esta tuerca, esto provoca que la regulación no gire suavemente.
4. Volver a apretar los espárragos (1).

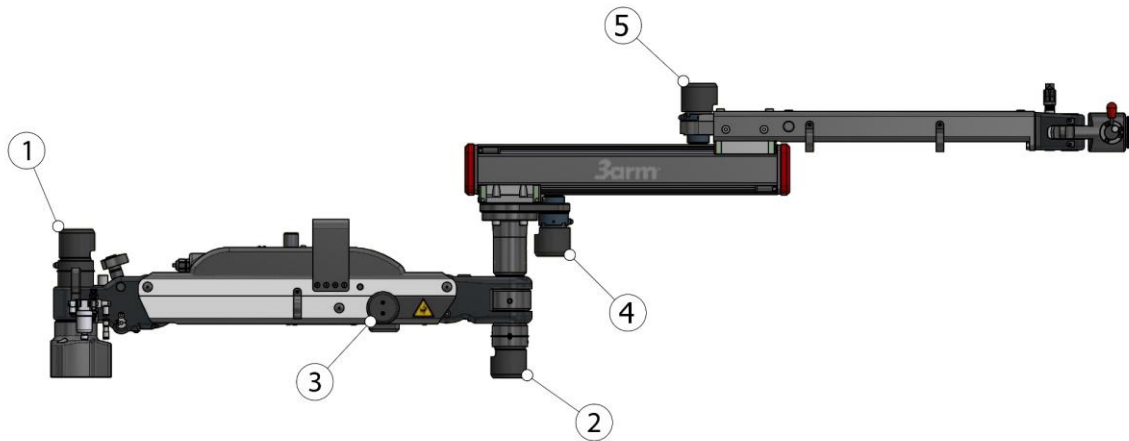


## 9 BLOQUEOS NEUMÁTICOS

En caso de malfuncionamiento de los bloqueos neumáticos de su brazo 3arm®  
En sus versiones L22 o L92 seguir los siguientes puntos de chequeo.

Complemente esta información con la mostrada en el apartado [\[Ver BLOQUEO NEUMÁTICO "L22" pág. 25 y BLOQUEO NEUMÁTICO "L92" pág. 27\]](#)

### 9.1 BLOQUEOS NEUMÁTICOS: IDENTIFICACIÓN



- 1- Bloqueo radial base
- 2- Bloqueo radial cruz
- 3- Bloqueo basculante brazo
- 4- Bloqueo brazo telescópico
- 5- Bloqueo brazo telescópico

### 9.2 COMPROBACIÓN CONEXIONES: CONTROLADOR HERRAMIENTA – BRAZO 3arm® (Solamente Versiones L92)

Frecuentemente la no activación de los bloqueos en versiones L92 se debe a una mala conexión entre el controlador de la herramienta y el brazo 3arm®. Para descartar esta posibilidad se aconseja activar el bloqueo neumático manualmente. [\[Ver BLOQUEO NEUMÁTICO L92: ACTIVACIÓN MANUAL pág. 31\].](#)

Si la comprobación no es satisfactoria, y los bloqueos siguen sin funcionar correctamente, asegúrese que la conexión controlador herramienta – brazo 3arm® está debidamente realizada. [\[Ver SISTEMA ELECTRONEUMÁTICO pág. 33\]](#) Verificar también que los siguientes puntos de comprobación descritos a continuación son pasados con éxito.

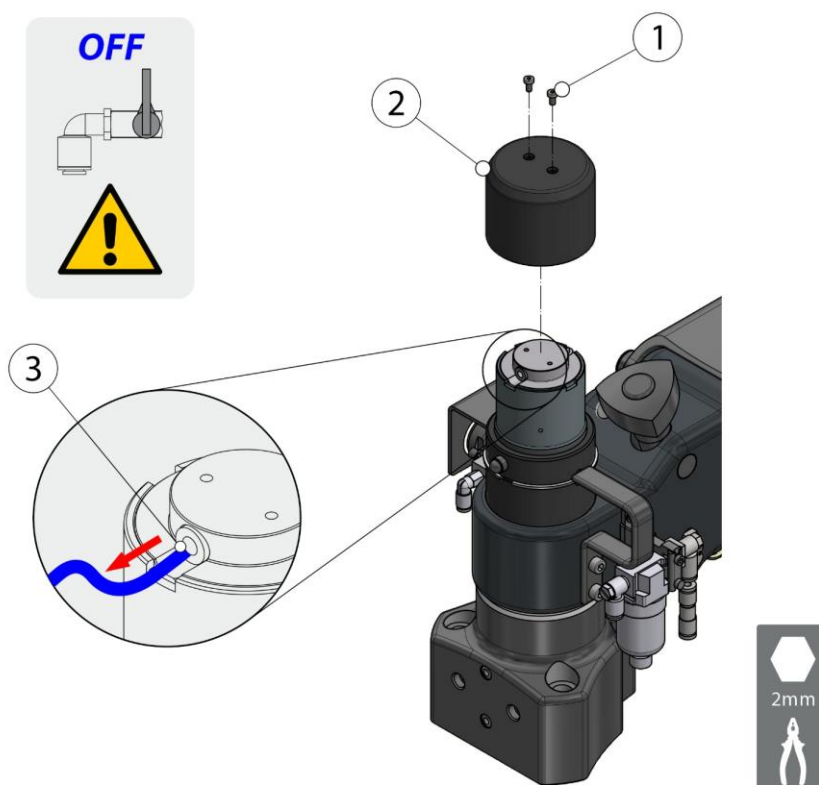
## 9.2.1 COMPROBACIÓN SUBMINISTRO DE AIRE

Operativa válida para cualquier cilindro de bloqueo.

Para realizar esta comprobación se deberá:

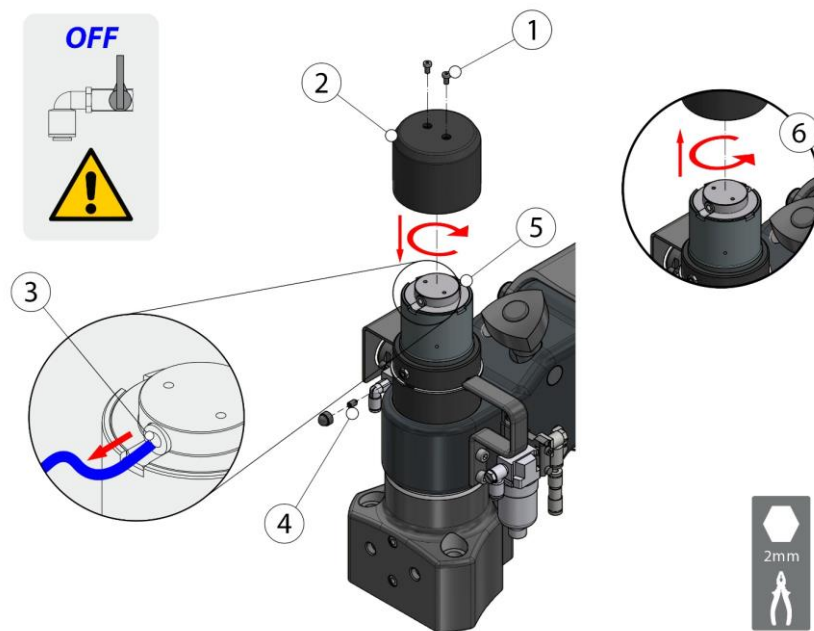
1. Liberar la presión de aire del brazo.
2. Extraer el capuchón (2), quitando previamente los tornillos (1) (*Llave Allen 2 mm*) y desconectar el tubo de alimentación de aire del racor (3) que alimenta al cilindro.
3. Dar paso al aire y activar el bloqueo en cuestión comprobando que sale flujo de aire por el tubo.
4. Proceder a la inversa para el montaje y verificar nuevamente el funcionamiento del bloqueo.

Si la comprobación no es satisfactoria, deberá revisarse el esquema neumático prestando especial atención a la conexión entre tubos y derivaciones, pinzamientos o a un fallo con la electroválvula (En versiones L92).



## 9.2.2 COMPROBACIÓN AJUSTE CILINDRO

1. Liberar la presión de aire del brazo.
2. Extraer el capuchón (2), quitando previamente los tornillos (1) (Llave Allen 2 mm) y desconectar el tubo de alimentación de aire del racor (3) que alimenta al cilindro.
3. Aflojar el espárrago (4) (Llave Allen 2mm).
4. Roscar el cilindro (5) en sentido horario hasta hacer tope.
5. Desenroscar el cilindro (5) en sentido antihorario ligeramente (aprox 1/12 de vuelta).
6. Proceder a la inversa para el montaje y verificar nuevamente el funcionamiento del bloqueo.



Si el problema persiste, probablemente se deba a un fallo del funcionamiento del cilindro (se deberá substituir), o bien al desgaste de los ferodos (Se deberán de reemplazar),



## 9.2.3 SUSTITUCIÓN DEL CILINDRO y/o FERODOS RADIAL



### PREVIOS A LA SUSTITUCIÓN DEL CILINDRO y/o FERODOS RADIALES

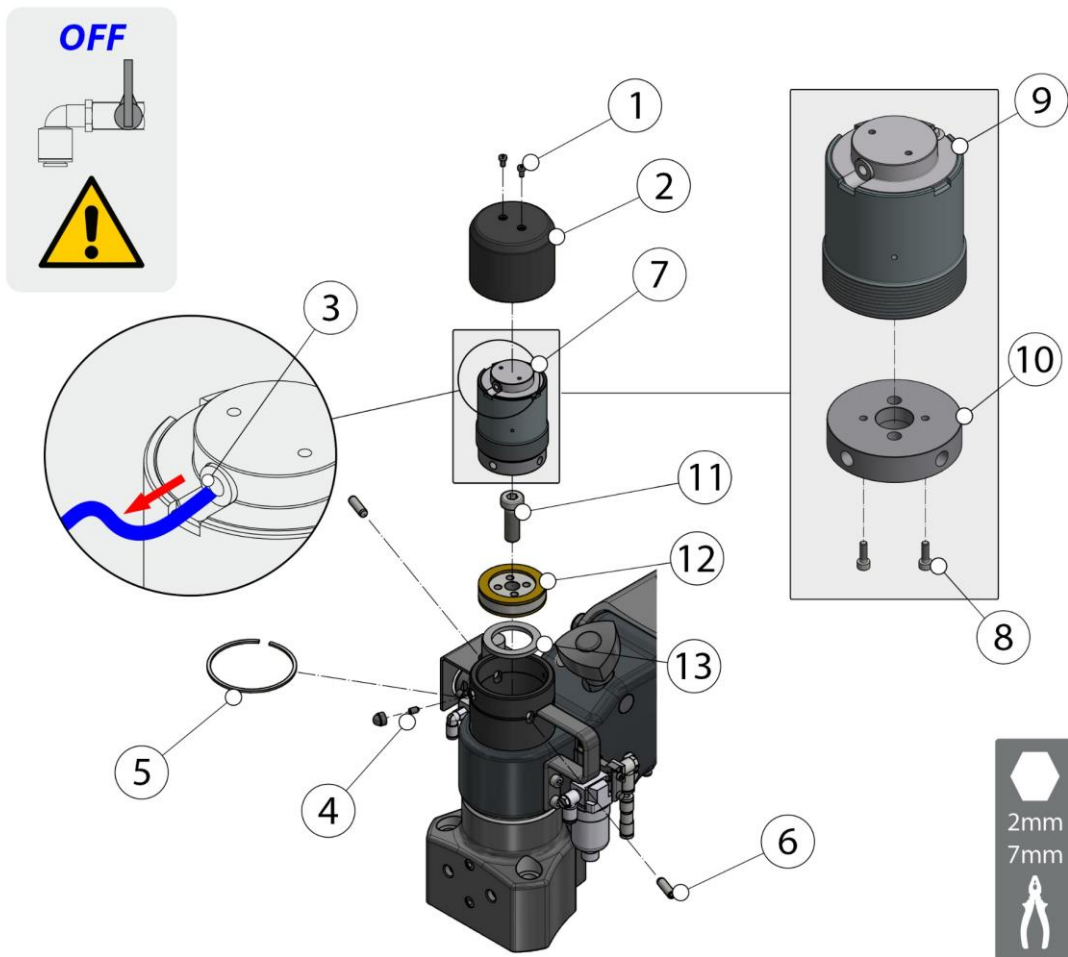
- ✓ El equipo debe estar debidamente instalado e integrado.
- ✓ Desconectar la alimentación neumática del equipo.
- ✓ Apagar el equipo desde su interruptor principal y desconectarlo de la red eléctrica.

Operativa válida para los cilindros de la base y la cruz.

Si desea sustituir el cilindro de bloqueo (9) realizar del paso 1 al 6 y del 10 al 16.

Si dispone del kit de recambio de ferodos (Piezas 10, 12 y 13) realizará todo el proceso.

1. Liberar la presión de aire del brazo.
2. Extraer el capuchón (2), quitando previamente los tornillos (1) (Llave Allen 2 mm) y desconectar el tubo de alimentación de aire del racor (3) que alimenta al cilindro.
3. Aflojar el espárrago (4) (Llave Allen 2mm).
4. Retirar el anillo de seguridad (5) y con la ayuda de un extractor de M4 sacar los pasadores (6).
5. Desenroscar el conjunto del cilindro (7) y sacarlo.
6. Retirar los tornillos (8) (Llave Allen 2mm) y separar el cilindro (9) del empujador (10).
7. Quitar el tornillo (11) (Llave Allen 7mm) y con la ayuda de un extractor de M10 sacar el conjunto de freno con los ferodos (12) y retirar el disco de freno (13).



8. Sustituir el conjunto de freno (12) y el disco de freno (13) y roscaarlos en el eje de la base con el tornillo (11) (Llave Allen 7mm).
9. Sustituir el empujador (10).
10. Ensamblar el cilindro (9) y el empujador (10) con los tornillos (8) (Llave Allen 2mm).
11. Emplazar el conjunto del cilindro (7) y roscarlo en sentido horario hasta que coincidan los agujeros del empujador (10) con los colisos de la argolla.
12. Colocar los pasadores (6).
13. Roscar el conjunto del cilindro (7) hasta el tope y desenroscarlo en sentido antihorario ligeramente (aprox 1/12 de vuelta).
14. Apretar el esparrago (4), colocar el anillo de seguridad (5) y conectar el tubo de alimentación.
15. Colocar la tapa (2) con los tornillos (1) (Llave Allen 2mm).
16. Verificar el funcionamiento del bloqueo.

** INFORMACIÓN**

El kit de recambio del cilindro MV405504 incluye la pieza (9).

El kit de recambio del ferodo MV4315A5 incluye las piezas (10), (12) y (13).

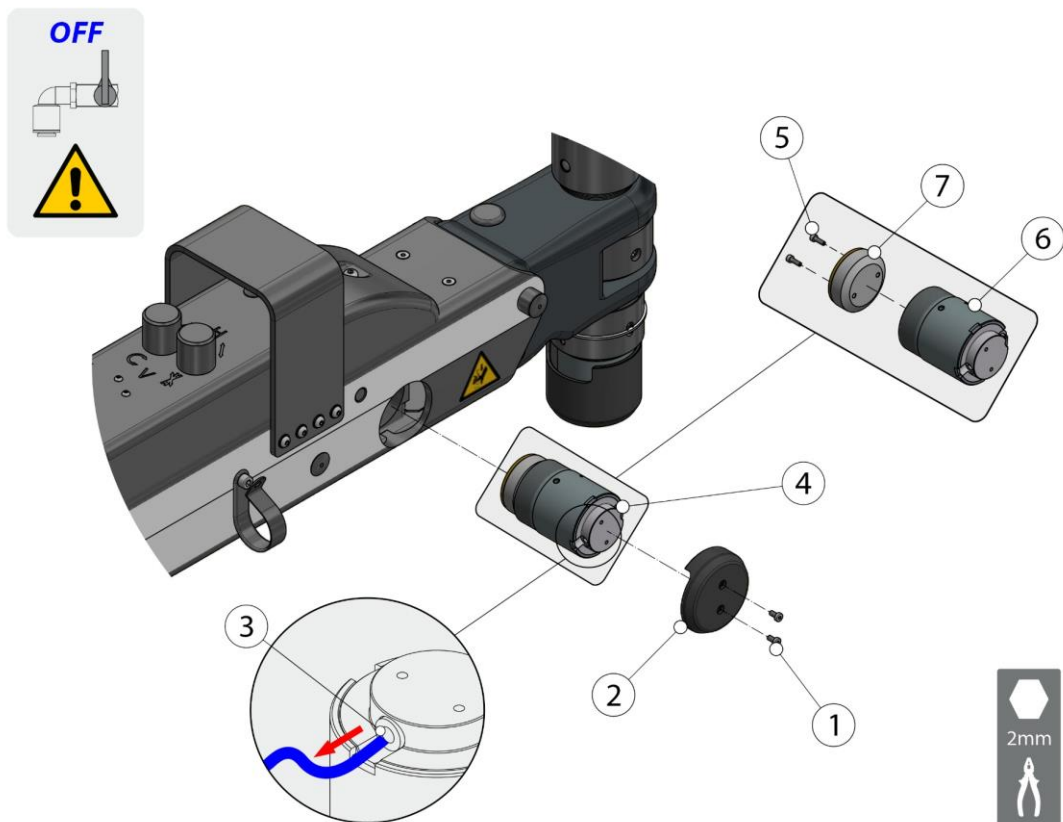
## 9.2.4 SUSTITUCIÓN CILINDRO y/o FERODOS BASCULANTE



### PREVIOS A LA SUSTITUCIÓN DEL CILINDRO y/o FERODOS BASCULANTE

- ✓ El equipo debe estar debidamente instalado e integrado.
- ✓ Desconectar la alimentación neumática del equipo.
- ✓ Apagar el equipo desde su interruptor principal y desconectarlo de la red eléctrica.

1. Liberar la presión de aire del brazo.
2. Extraer el capuchón (2), quitando previamente los tornillos (1) (Llave Allen 2 mm) y desconectar el tubo de alimentación de aire del racor (3) que alimenta al cilindro.
3. Desenroscar el conjunto del cilindro (4) y sacarlo.
4. Retirar los tornillos (5) (Llave Allen 2mm) y separar el cilindro (6) del empujador (7).
5. Sustituir el cilindro (6) y/o el empujador con los ferodos (7).
6. Ensamblar el cilindro (6) y el empujador (7) con los tornillos (5) (Llave Allen 2mm).
7. Roscar el conjunto del cilindro (7) hasta el tope y desenroscarlo en sentido antihorario ligeramente (aprox 1/12 de vuelta).
8. Conectar el tubo de alimentación.
9. Colocar la tapa (2) con los tornillos (1) (Llave Allen 2mm).
10. Verificar el funcionamiento del bloqueo.



### INFORMACIÓN

Para la sustitución del ferodo del interior del brazo consulte con su distribuidor 3Arm®.

## 9.2.5 SUSTITUCIÓN DEL CILINDRO y/o FERODOS TELESCOPICO

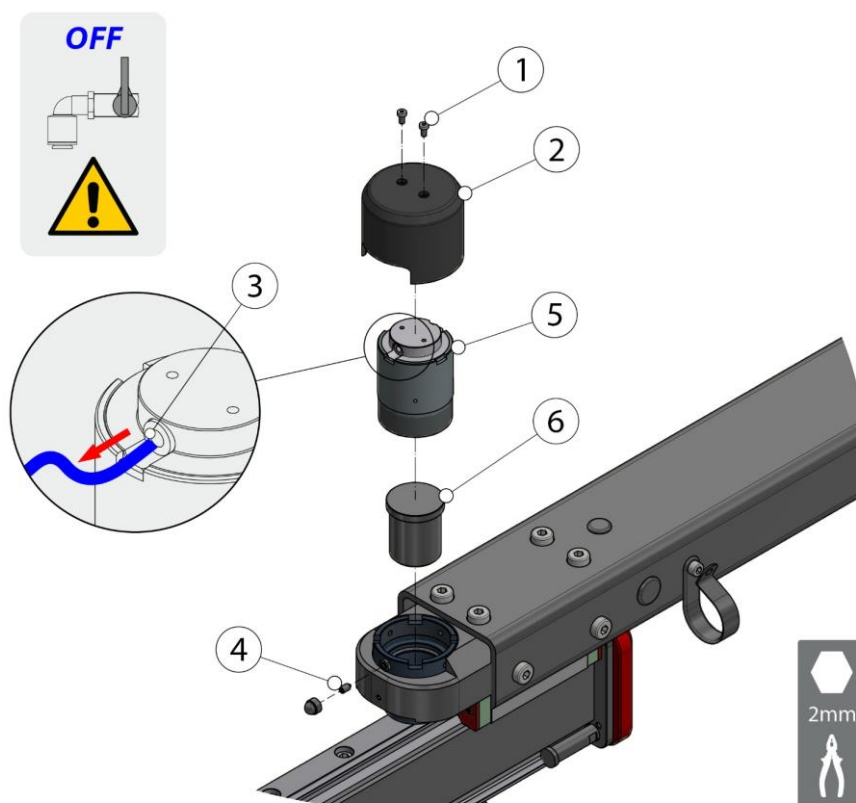


### PREVIOS A LA SUSTITUCIÓN DEL CILINDRO y/o FERODOS TELESCÓPICO

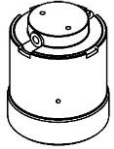
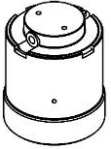


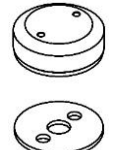
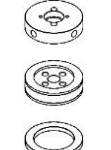
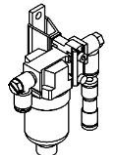


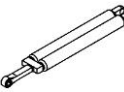
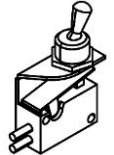



- ✓ El equipo debe estar debidamente instalado e integrado.
- ✓ Desconectar la alimentación neumática del equipo.
- ✓ Apagar el equipo desde su interruptor principal y desconectarlo de la red eléctrica.




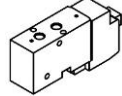
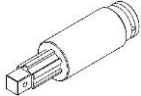
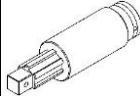

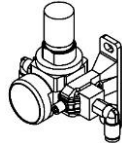
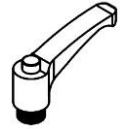
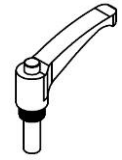

Operativa válida para los cilindros del brazo telescópico.

1. Liberar la presión de aire del brazo.
2. Extraer el capuchón (2), quitando previamente los tornillos (1) (Llave Allen 2 mm) y desconectar el tubo de alimentación de aire del racor (3) que alimenta al cilindro.
3. Aflojar el espárrago (4) (Llave Allen 2mm).
4. Desenroscar el cilindro (5) y sacarlo.
5. Sustituir el cilindro (5) y/o el empujador con los ferodos (6).
6. Roscar el cilindro (6) hasta el tope y desenroscarlo en sentido antihorario ligeramente (aprox 1/12 de vuelta).
7. Conectar el tubo de alimentación y apretar el espárrago (4) (Llave Allen 2mm).
8. Colocar la tapa (2) con los tornillos (1) (Llave Allen 2mm).
9. Verificar el funcionamiento del bloqueo.



## 10 RECAMBIOS

CÓDIGO	DESCRIPCIÓN	PICT.	CÓDIGO	DESCRIPCIÓN	PICT.
MV405504	CILINDRO BLOQUEO BRAZO RADIAL		MV406004	CILINDRO BLOQUEO BASCULANTE/ TELESCÓPICO	
MV405903	CLAO FUNDA CIL 42		MV406503	CLAO FUNDA CIL 38	
MV431805	KIT FERODOS BASCULANTE L22-L92		MV4315A5	KIT FERODOS RADIAL L22-L92	
MV499104	CONJUNTO FILTRO AIRE		MV30C704	CONJUNTO REGULACIÓN HORQUILLA Ø15	
MVHXXX04	KIT 1 AMORTIGUADOR 3ARM		MVHXXX04	KIT 2 AMORTIGUADORES 3ARM	
NH121136	INTERRUPTOR VM1000 4NU 08		MV404604	CONJUNTO PUNZON ELECTROVALVULA	
MV300903	EJE 1 AMORTIGUADOR BRAZO		MV301003	EIX 2 AMORTIGUADORES BRAZO	

M6200200	NB TAPA BOTONERA L22 – S6		MV4075A3	TAPA BOTONERA L92	
EL101500	PRESOSTATO 1/8" NC 6 bar		NH026026	ELECTROVALVULA SMC	
MV328104	COMPENSADOR ATORNILLADO T2140801/00 3/4" (Carrera: 45 mm/ 1.77" – Par máx: 300 Nm Cuadradillo: 3/4 " – Peso: 1.5Kg / 0.7lbs)		MV328204	COMPENSADOR ATORNILLADO T2141212/00 1/2" (Carrera: 40 mm/ 1.57" – Par máx: 150 Nm Cuadradillo: 1/2" – Peso: 0.9 Kg / 0.4lbs)	
MV432405	KIT PROTECTORES ACCIONAMIENTO SELECTORES		M6101000	CONJUNTO REGULADOR DE AIRE S6	
AC060406	MANETA RADIAL L11		M3179400	CONJUNTO MANECILLA BLOQUEO BASCULANTE L11	
TELO1105	TIRANTE BRAZO				

## 11 ACCESORIOS

Atención no todos los accesorios mostrados a continuación son compatibles con su equipo, para ello ver la tabla de compatibilidades [/Ver COMPATIBILIDAD ACCESORIOS pág. 51/](#)

### MESAS



4 ruedas (2 con freno)  
Ranuras para fijación de piezas o útiles.  
Soportes para porta machos o herramientas.

CÓDIGO	DESCRIPCIÓN	DIMENSIONES		CARGA MAX.
TP0001A0	Mesa pequeña (1)	500x500x900 mm	19 11/16" x 19 11/16" x 35 7/16"	100 kg
TF0001A0	Mesa mediana (2)	850x850x850 mm	33 7/16" x 33 7/16" x 33 7/16"	200 kg
907B00A0	Mesa grande (3)	1100x850x850 mm	43 5/16" x 33 7/16" x 33 7/16"	500 kg

### SOPORTES

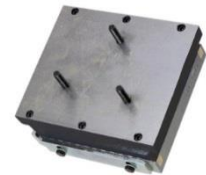


(1)

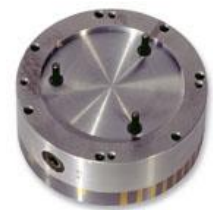


(2)

Brida para fijar la maquina  
Soporte magnético para colocar sobre una superficie metálica i fijar la maquina



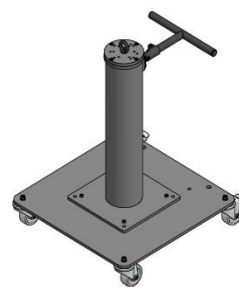
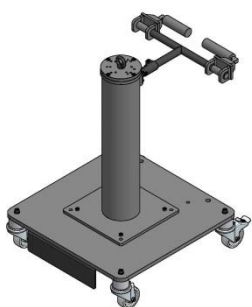
(3)



(4)(5)

CÓDIGO	DESCRIPCIÓN	DIMENSIONES
BR000100	Brida pequeña (1)	N/A
BR100100	Brida grande (2)	N/A
IA000100	Soporte magnético (3)	150x150
IB000100	Soporte magnético (4)	Ø200
IC000100	Soporte magnético (5)	Ø250

## CARRO



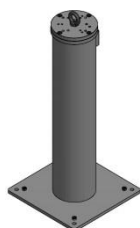
Para el desplazamiento de la unidad de trabajo.  
Dispone de 4 ruedas orientables.

DESCRIPCIÓN	DIMENSIONES	
Carretilla 700	700X700 mm	27 9/16" x 27 9/16"
Carretilla 900	900x900 mm	35 7/16" x 35 7/16"
Carretilla eléctrica	900x900 mm	35 7/16" x 35 7/16"

\*Código según carga

## COLUMNA FIJA

Para fijar al suelo por medio de 4 tacos metálicos.



CÓDIGO	DESCRIPCIÓN / DIMENSIONES	
CL115400	Columna 375mm	14 3/4"
CL002700	Columna 400mm	15 3/4"
CL106800	Columna 500mm	19 11/16"
CL101100	Columna 630mm	24 13/16"
CL122800	Columna 640mm	25 3/16"
CL000100	Columna 740mm	29 1/8"
CL005300	Columna 850mm	33 7/16"
CL002500	Columna 940mm	37"
CL002400	Columna 1000mm	39 3/8"
CL002600	Columna 1200mm	47 1/4"
CL004500	Columna 1500mm	59 1/16"

## ELEVADOR TELESCÓPICO NEUMÁTICO



Consta de una columna telescópica y de un cilindro neumático con anti-giro.

DESCRIPCIÓN	CARRERA VERTICAL
Elevador telescópico neumático 300	300mm – 11 7/8"
Elevador telescópico neumático 500	500mm – 19 7/8"
Elevador telescópico neumático 750	750mm – 29 17/32"



### ELEVADOR NEUMÁTICO D63



Elevador neumático. Se puede bloquear la posición vertical en cualquier punto, dispone de un cilindro neumático. Se puede fijar al suelo, sobre un carro o sobre el carril de suelo para disponer de movimiento en 2 ejes.

DESCRIPCIÓN	CARRERA VERTICAL
Elevador neumático 1500 D63	940mm – 37"
Elevador neumático 2000 D63	1440mm – 56 11/16"
Elevador neumático 2500 D63	1940mm – 76 3/8"

### EXTENSIÓN RADIAL

(1)



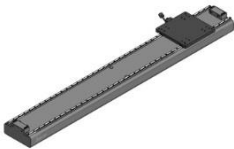
Extensor que permite aumentar el área de trabajo de su brazo. A la vez puede ser instalada en otros accesorios, tales como columna, elevador, viga, etc.

(2)



CÓDIGO	DESCRIPCIÓN	ÁREA DE TRABAJO ADICIONAL
ER0010C0	Extensión radial 500 (1)	500mm – 19 11/16"
ER000100	Extensión radial 1000 (2)	1000mm - 39 3/8"

### CARRIL SUELO



Carril para fijar al suelo y sobre el que se pueden fijar las distintas columnas y elevadores. Se pueden unir varios tramos a partir de un tramo base 2m. Se puede bloquear la posición horizontal en cualquier punto.

CÓDIGO	DESCRIPCIÓN	CARRERA
CL040000	Carril suelo	1520mm – 59 13/16"

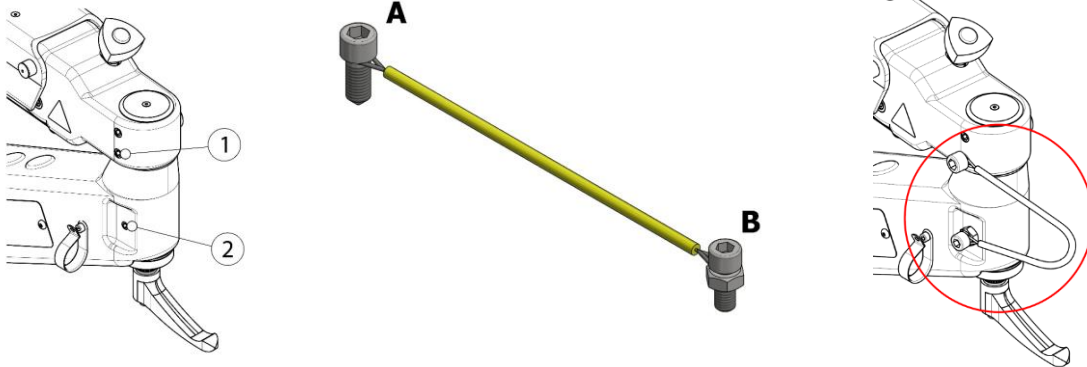
### GUÍA LINEAL



Guía para el desplazamiento horizontal del brazo. Se pueden unir varios tramos a partir de un tramo base 2m. Puede ser de sobremesa, fijada en la pared, el techo, o sobre pilares de varias alturas a escoger. Se puede bloquear la posición horizontal en cualquier punto.

CÓDIGO	DESCRIPCIÓN	CARRERA
CL023300	Guía lineal 1000	635mm – 25"
CL020000	Guía lineal 2000	1635mm – 64 3/8"
CL023000	Guía lineal 3000	2635mm – 103 3/4"

## LIMITADOR DE GIRO



El limitador de giro es un cable de acero reforzado y flexible que sirve para limitar el movimiento rotacional de brazo delantero, hasta un máximo de 1 vuelta, con un margen añadido del 10% hacia cada sentido de giro.

Para su montaje se deberá desatornillar los tornillos/espárragos (1) i (2), que vienen de fabrica en el brazo, y remplazar por los tornillos del KIT "A" y "B".

El tornillo "A" (M12) irá en la posición 1 i el tornillo "B" (M10) en la posición 2.

CÓDIGO	DESCRIPCIÓN
LG100600	Conjunto tope antigiro

## SOPORTE BARANDILLA



Soporte que permite el acople del equipo a elementos existentes en su lugar de trabajo tales como barandillas, estructuras, etc.

CÓDIGO	DESCRIPCIÓN
CL108500	Soporte barandilla

## 11.1 COMPATIBILIDAD ACCESORIOS

ACCESORIO	SERIES – 3 ARM					
	S0	S1	S2	S3	S4	S6
EXTENSION RADIAL	●	●	●	●	●	●
CARRO + COLUMNA FIJA	●	●	●	●	●	●
COLUMNA FIJA	●	●	●	●	●	●
ELEVADOR TELESCÓPICO NEUMÁTICO	●	●	●	●	●	●
ELEVADOR NEUMÁTICO D63	●	●	●	●	●	●
CARRIL SUELO	●	●	●	●	●	●
GUIA LINEAL	●	●	●	*	*	*
MESA PEQUEÑA (500)	*	●	●	⊘	⊘	⊘
MESA MEDIANA (850x850)	●	●	●	*	*	*
MESA GRANDE (1100x850)	●	●	●	●	●	●
BRIDA PEQUEÑA	⊘	●	●	*	⊘	⊘
BRIDA GRANDE	●	●	●	●	●	●
SOPORTE BARANDILLA	●	●	●	●	●	●
SOPORTE MAGNETICO	*	*	*	*	*	*
LIMITADOR DE GIRO	⊘	⊘	⊘	●	⊘	⊘

- = Compatible
- ⊘ = NO Compatible
- \* = Consultar

## 12 GARANTIA

Ver documento anexo de garantía.

## 13 PAUTAS DE EMBALAJE, TRANSPORTE Y DESMONTAJE

### 13.1 EMBALAJE

Siga las siguientes instrucciones para el embalaje del equipo para cambios de ubicación o envíos para reparación y mantenimiento.

#### 13.1.1 Medidas preparativas

Debe ponerse el equipo, fuera de servicio. **Montando "seguros de transporte" se evitará el movimiento durante el transporte y, con él, los posibles daños en la instalación.**

#### 13.1.2 Elección del embalaje

En largos trayectos de transporte, los componentes de la instalación de producción deben estar embalados de manera que estén protegidos de las condiciones atmosféricas.

#### 13.1.3 Inscripción en el embalaje

Observe las disposiciones específicas del país en el que se realice el transporte. En los embalajes completamente cerrados, deberá colocarse una indicación en el embalaje que indique dónde se encuentra la parte superior.

#### 13.1.4 Procedimiento de embalaje

Los componentes de la máquina se colocan sobre pallets de madera fabricados. Con la ayuda de correas de trincar, se aseguran los componentes contra posibles caídas. Adjuntar toda la documentación técnica que debe acompañar a la máquina.

### 13.2 TRANSPORTE

Los siguientes datos se deben tener en cuenta para el transporte.

- ✓ Dimensiones externas (ancho x altura x profundidad), aprox: 1090 x 500 x 350 mm
- ✓ Peso total en función del segmento: como máximo aprox. 35 kg

### 13.3 DESMONTAJE

- ✓ La puesta fuera de servicio de la máquina deberá ser realizada por personal debidamente formado y autorizado.
- ✓ El desmantelamiento de la máquina debe ser realizado teniendo en cuenta las indicaciones de seguridad, de eliminación de residuos y el reciclaje.
- ✓ Proteja el medio ambiente. La eliminación de la máquina debe realizarse según las normas y directrices vigentes en materia de seguridad, prevención de ruidos, protección del medio ambiente y prevención de accidentes.



# DECLARACIÓN CE DE CONFORMIDAD

El fabricante:

Empresa: TECNOSPIRO MACHINE TOOL, S.L.  
Dirección: P.I. Pla dels Vinyats I, s/n nau 1  
Ciudad: Sant Joan de Vilatorrada  
País: España - EU

**Declara que este producto:**

Nombre: Series 6  
Número de serie: A partir de 006 - 013

Es conforme con la directiva de máquinas 2006/42/CE y con la directiva de equipos a presión 2014/68/UE

**Normas Armonizadas de referencia:**

EN ISO 12100-1:2012	Seguridad de las máquinas. Principios generales para el diseño. Evaluación del riesgo y reducción del riesgo.
UNE-EN 349:1994+A1:2008	Seguridad de las máquinas. Distancias mínimas para evitar el aplastamiento de partes del cuerpo humano.
UNE-EN ISO 13857:2008	Seguridad de las máquinas. Distancias de seguridad para impedir que se alcancen zonas peligrosas con los miembros superiores e inferiores.
UNE-EN ISO 11201:2010 V2	Acústica. Ruido emitido por máquinas y equipos. Determinación de los niveles de presión sonora de emisión en el puesto de trabajo y en otras posiciones especificadas en condiciones aproximadas a las de campo libre sobre un plano reflectante con correcciones ambientales despreciables.
UNE-EN ISO 10931:2006/A1:2015	Sistemas de canalización en materiales plásticos para aplicaciones industriales. Polifluoruro de vinilideno (PVDF). Especificaciones para los componentes y el sistema.
UNE-EN ISO 15493:2004/A1:2017	Sistemas de canalización en materiales plásticos para aplicación industrial. Acrilonitrilo-butadieno-estireno (ABS), poli(cloruro de vinilo) no plastificado (PVC-U) y poli(cloruro de vinilo) clorado (PVC-C). Especificaciones para componentes y para el sistema. Series métricas.

**Autorizado para documentación:**

Sr. Ramon Jou Parrot de TECNOSPIRO MACHINE TOOL, S.L

TECNOSPIRO  
MACHINE TOOL SL



Sant Joan de Vilatorrada, martes, 09 de junio de 2020

Ramon Jou Parrot, Director Técnico

**3arm**<sup>®</sup>

**TECNOSPIRO**  
MACHINE TOOL SL